



Изменение стратегий управления вычислениями при архитектурно- независимом параллельном программировании

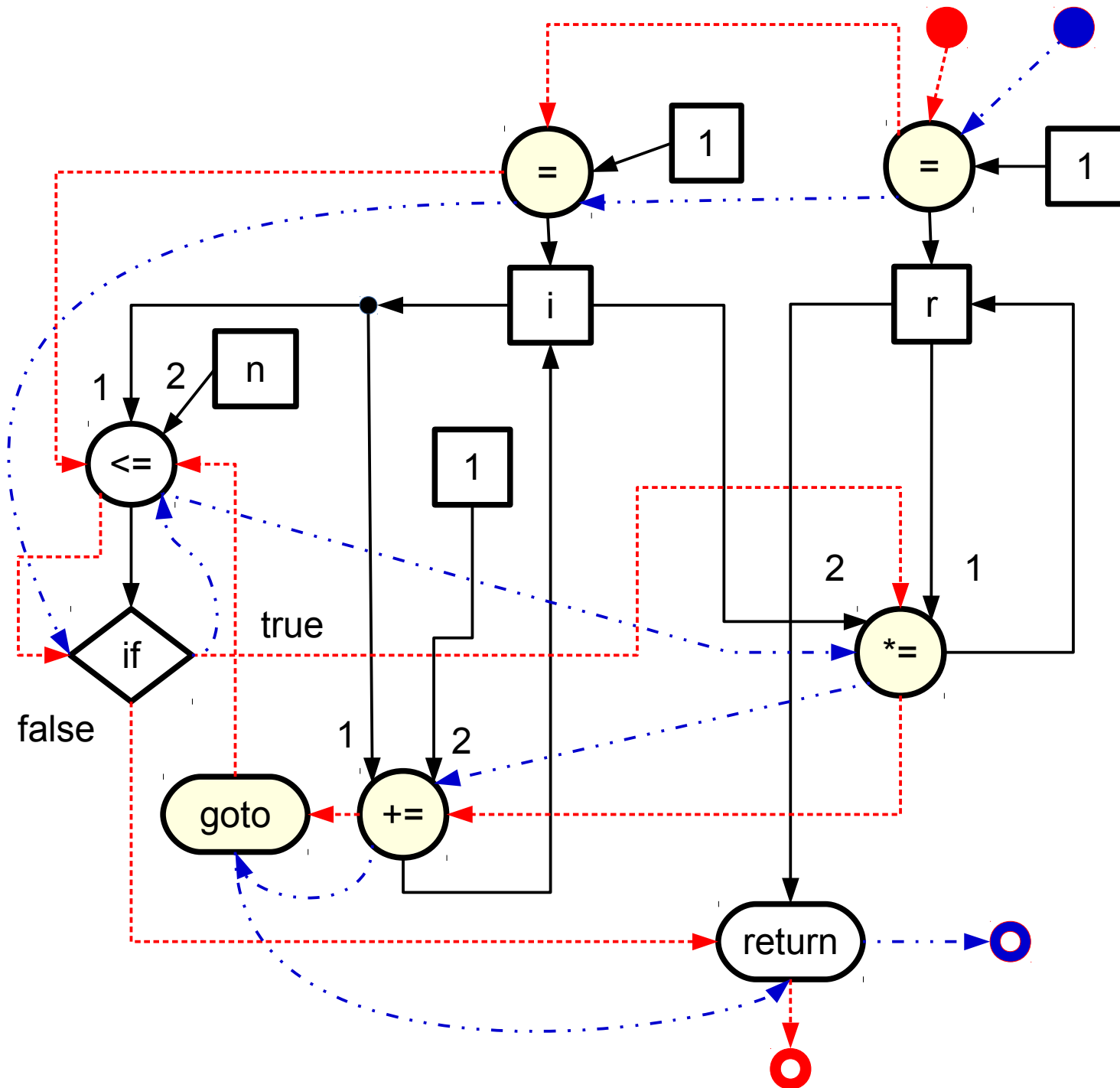
Александр Легалов, Владимир Васильев, Иван Матковский

Сибирский федеральный университет

```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    int r = 1;
    int i = 1;
loop:
    if(i <= n) {
        r *= i;
        i++;
        goto loop;
    }
    return r;
}

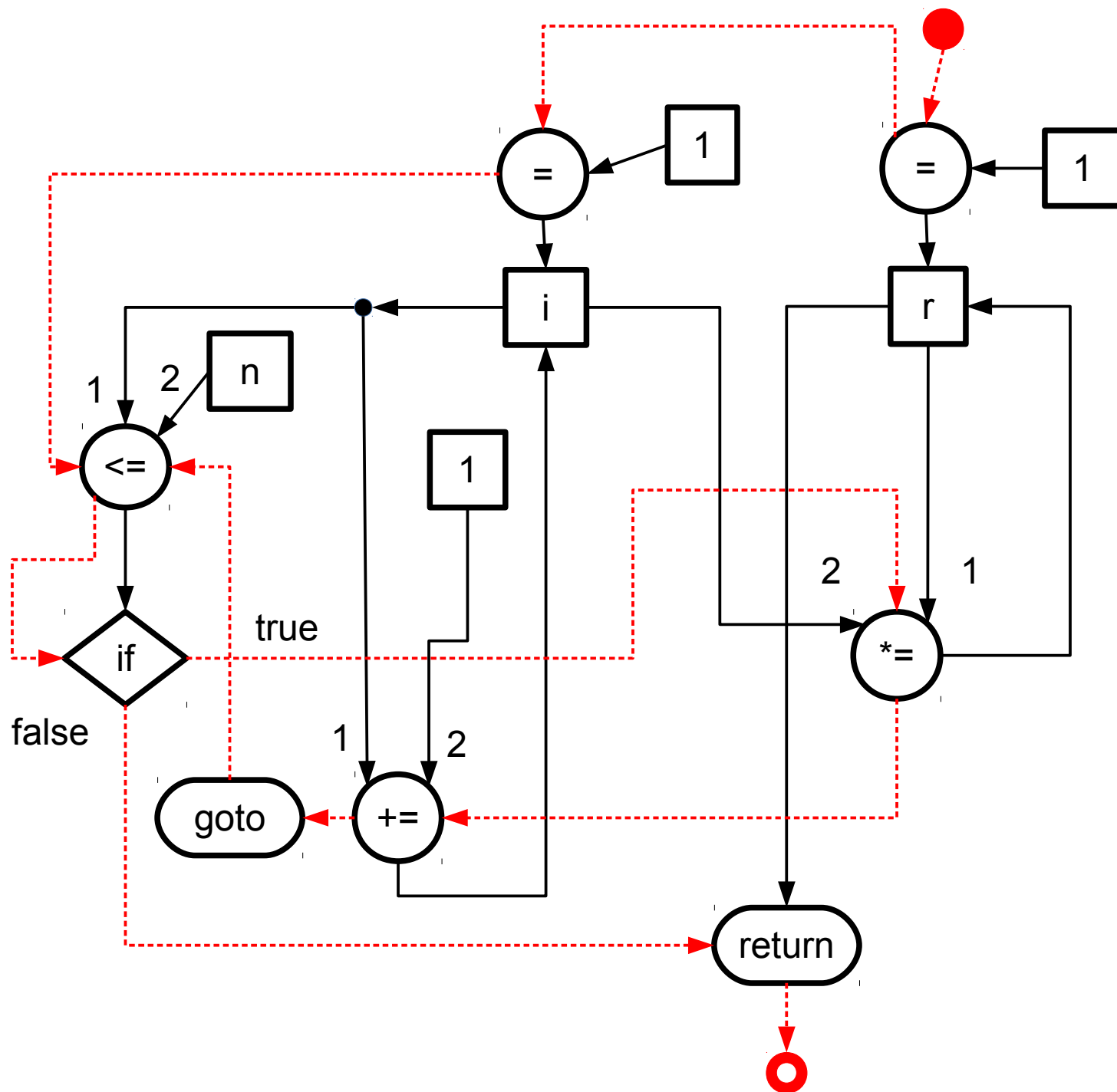
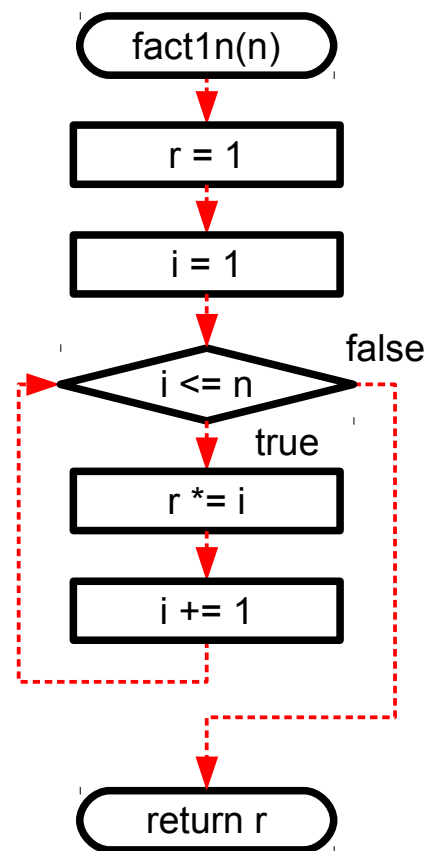
```



```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    int r = 1;
    int i = 1;
loop:
    if(i <= n) {
        r *= i;
        i++;
        goto loop;
    }
    return r;
}

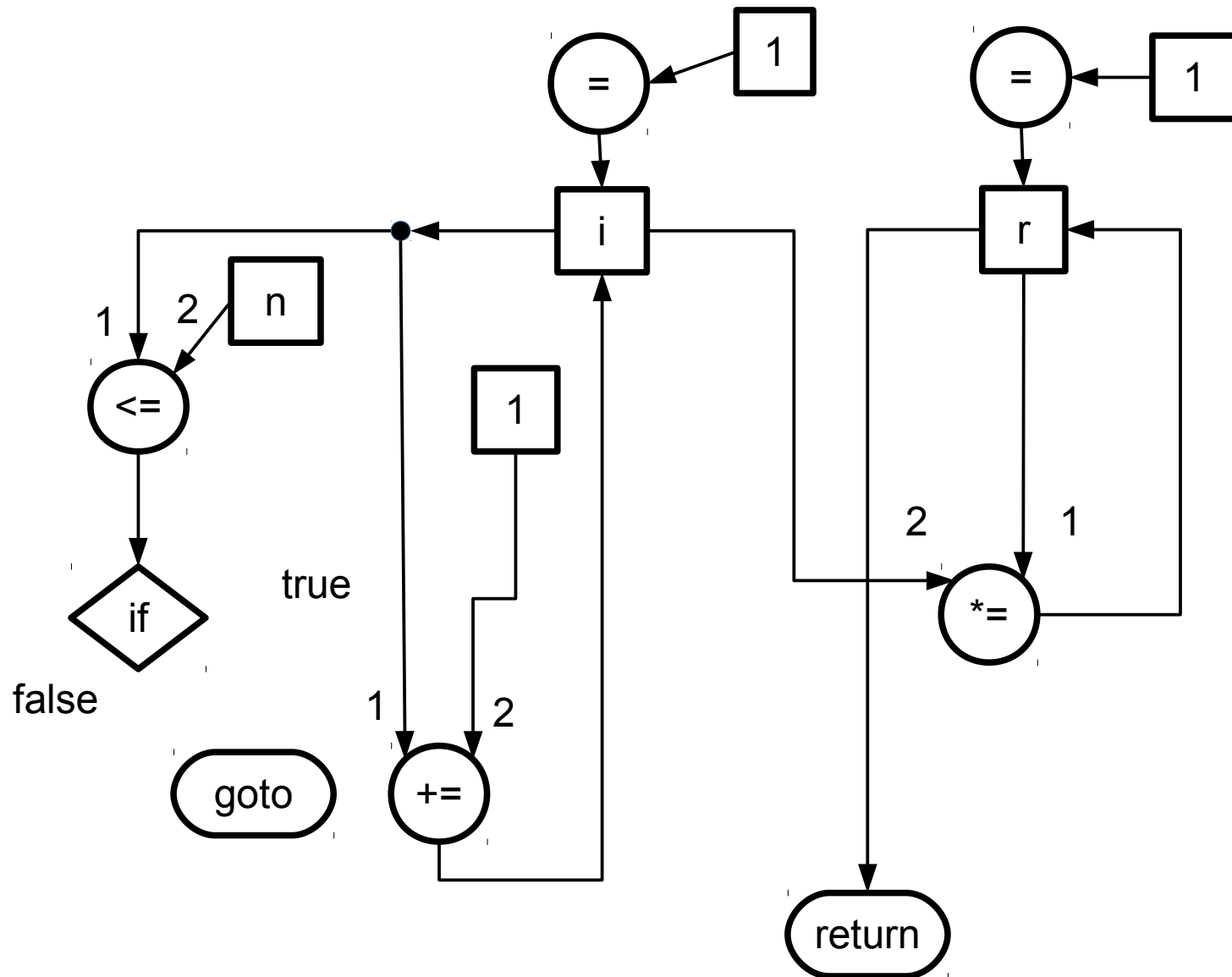
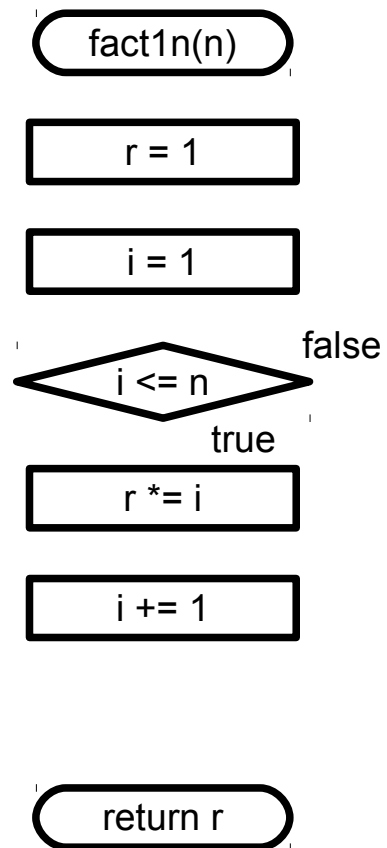
```



```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    int r = 1;
    int i = 1;
loop:
    if(i <= n) {
        r *= i;
        i++;
        goto loop;
    }
    return r;
}

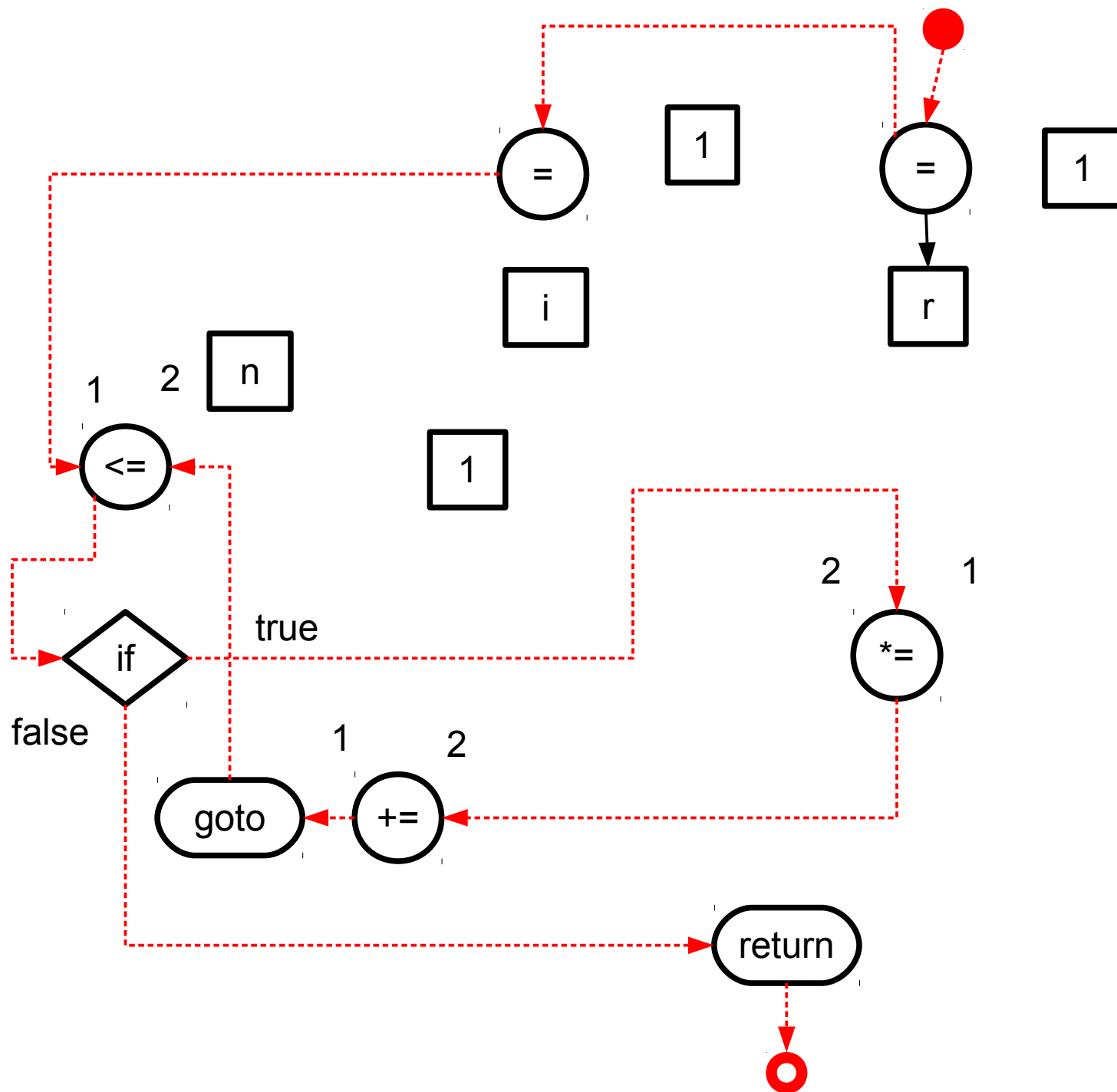
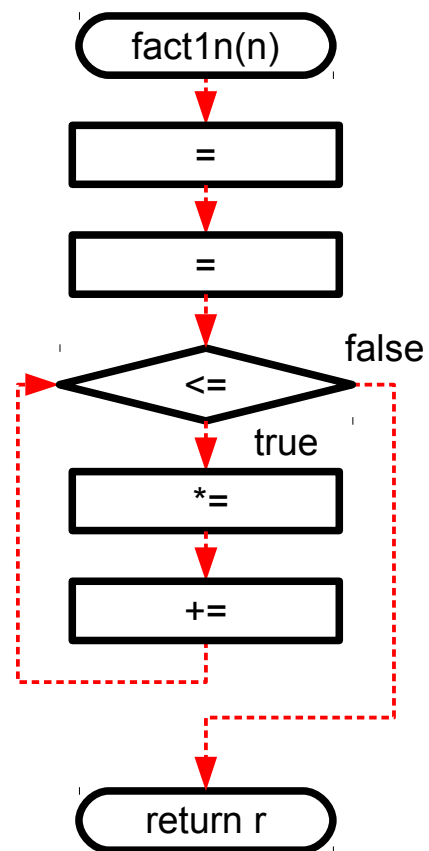
```



```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    int r = 1;
    int i = 1;
loop:
    if(i <= n) {
        r *= i;
        i++;
        goto loop;
    }
    return r;
}

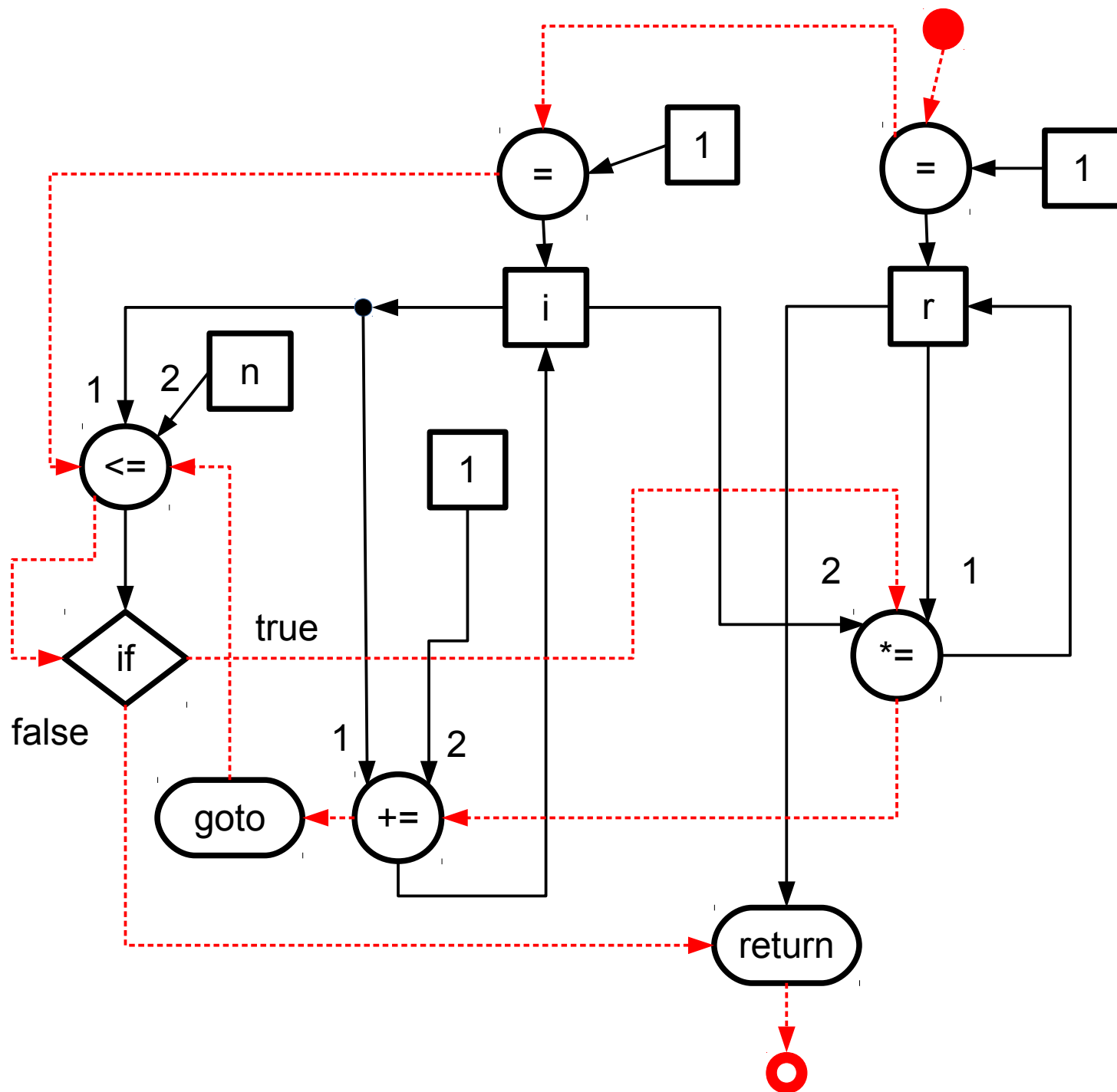
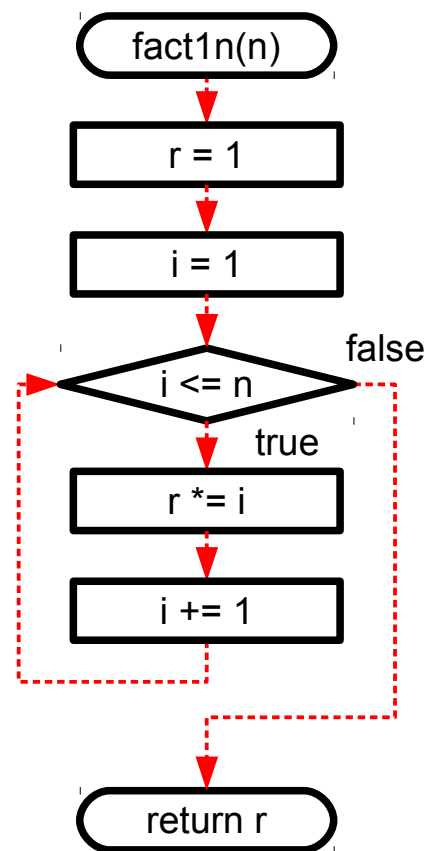
```



```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    int r = 1;
    int i = 1;
loop:
    if(i <= n) {
        r *= i;
        i++;
        goto loop;
    }
    return r;
}

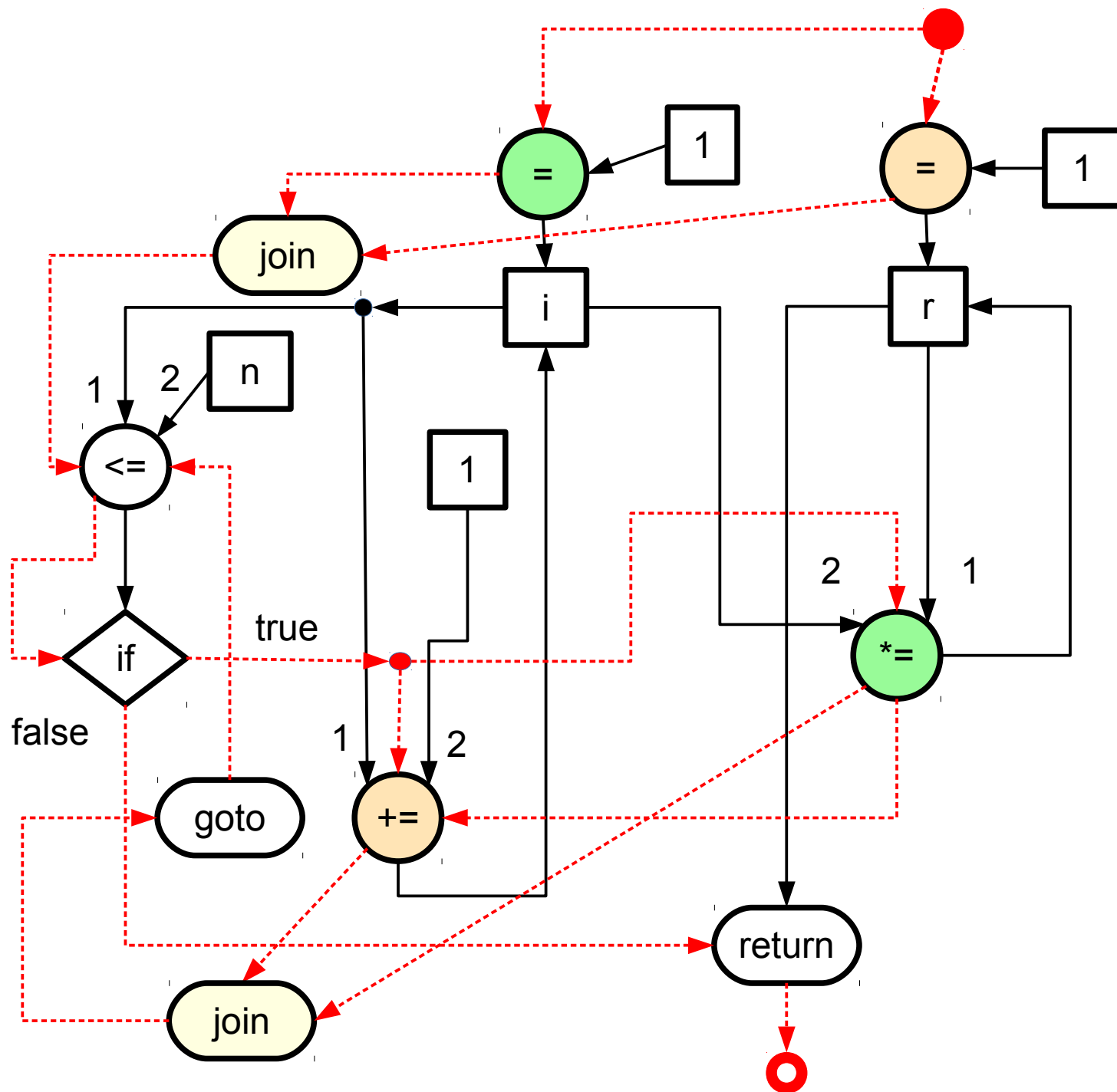
```



```

// Факториал от 1 до n
int fact1n(int n)
{
    fork
        int r = 1;
        int i = 1;
    join
loop:
    if(i <= n) {
        fork
            r *= i;
            i++;
        join
        goto loop;
    }
    return r;
}

```



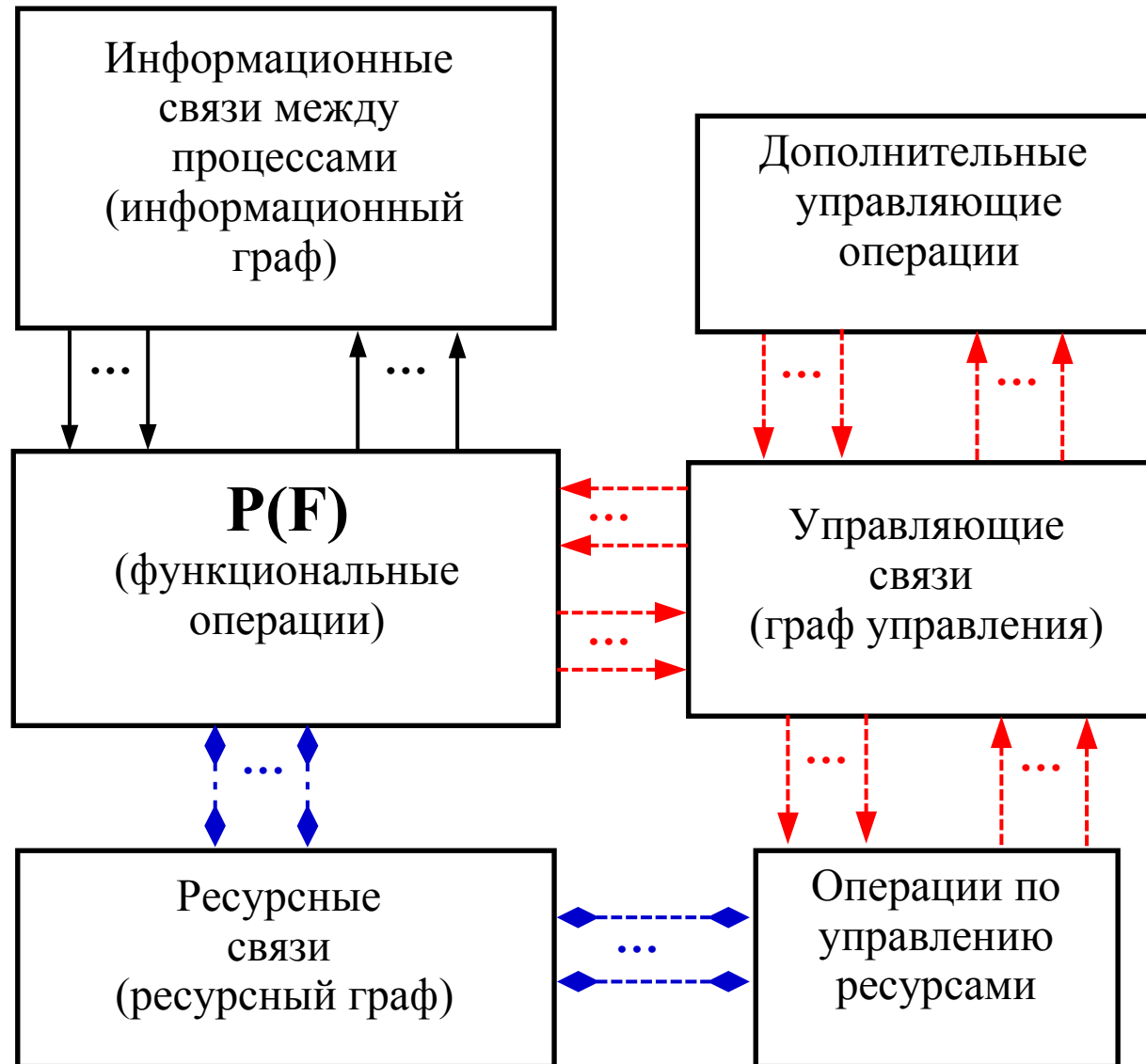
Легалов А.И. Об управлении вычислениями в параллельных системах и языках программирования — Научный вестник НГТУ, № 3 (18), 2004. С. 63-72.

Легалов А. И. Стратегии управления в вычислительных системах и языках программирования - 2002 г.

Электронный ресурс: <http://softcraft.ru/parallel/strat/>

ICR-сеть.

Описание поведения процессов в ресурсах вычислительной системы



- ← - передача данных решаемой задачи
- ← - - - - - передача управляющих воздействий
- ◆ - - - - - управление ресурсами системы

Стратегии управления в вычислительных системах

Условия готовности вычислений

Условие готовности данных (Information, I-условие).

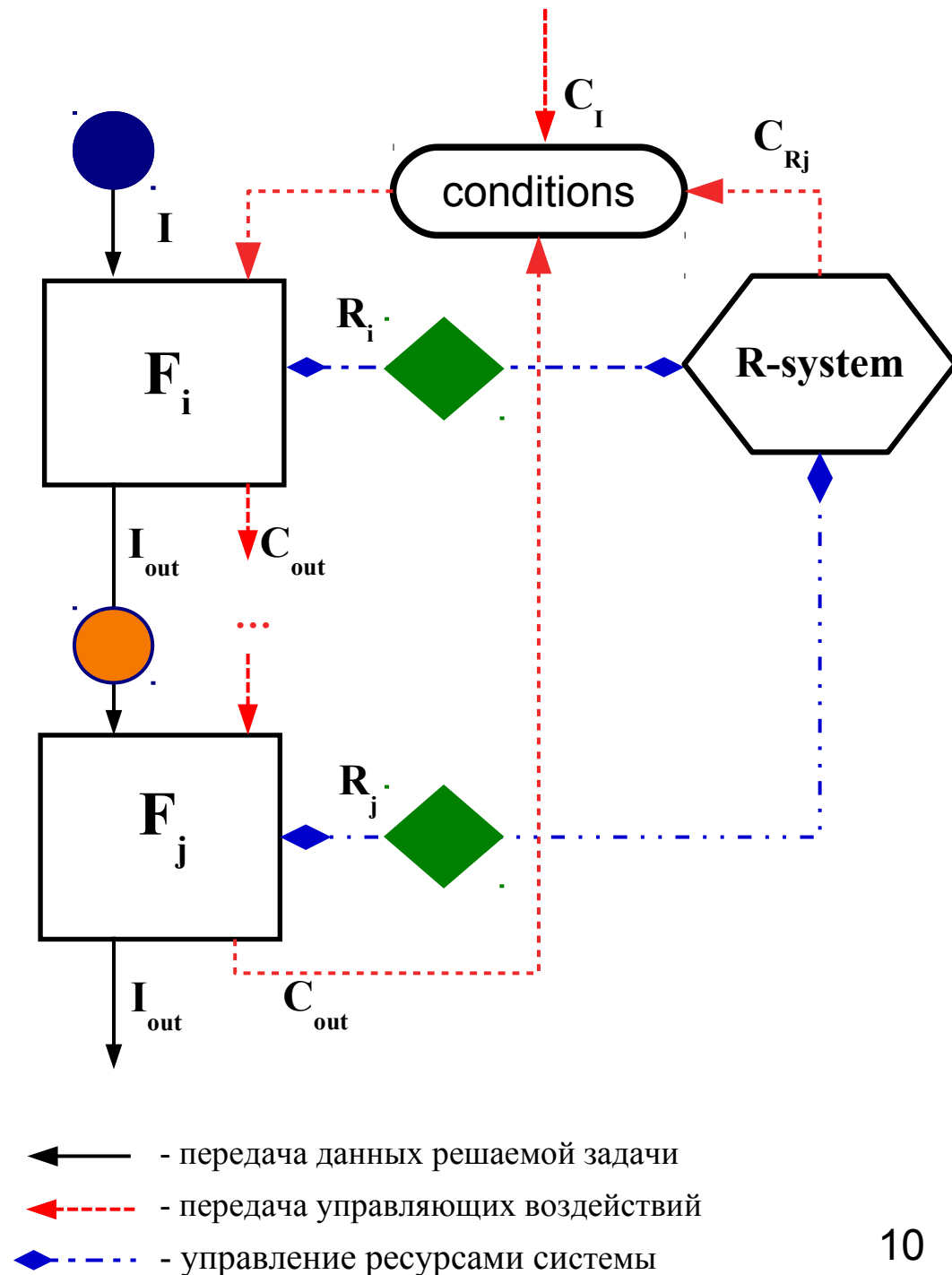
Перед запуском процесса на его информационных входах должны присутствовать все необходимые аргументы и функции, составляющие операционный пакет. Отсутствие каких-либо данных к моменту запуска процесса ведет к получению неправильного результата.

Условие выделения ресурсов (Resource, R-условие).

Выполнение процесса протекает в соответствующих ресурсах, поэтому, перед его запуском, эти ресурсы должны быть определены и предоставлены.

Условие подтверждения (Acknowledge, A-условие).

Ресурсы, занимаемые процессом, могут освобождаться или повторно использоваться только после того, как результаты вычислений будут использованы всеми процессами, являющихся приемниками этих результатов в качестве аргументов.



Способы задания управления

Явный (субъективный) (Subjective)

В ходе написания программы разработчик сам создает логику порождения и проверки условий готовности



Неявный

Управление тем или иным условием готовности не задается из расчета, что процессы и так будут выполняться корректно.

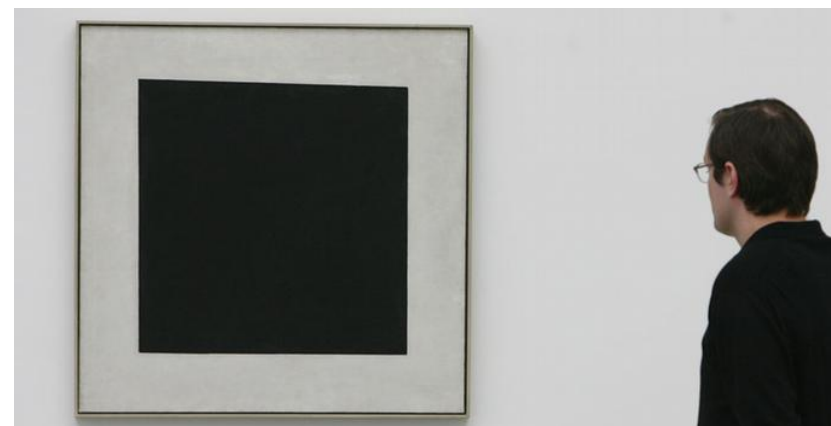


- Автоматический (Automatic)

Ресурсы ВС организованы таким образом, что всегда поддерживают выполнение заданного условия.

- Пустой (Empty)

Описание взаимодействия процессов может быть сделано так, что, несмотря на отсутствие в ВС механизма автоматической поддержки, условие готовности всегда истинно, поэтому его и не нужно проверять.



Стратегии управления в вычислительных системах

Множество условий готовности:

$$X = (\text{Information, Resource, Acknowledge})$$

Множество способов управления, обеспечивающих соблюдение условий готовности:

$$Y = \{\text{Subjective, Automatic, Empty}\}$$

$S_1 = \{\text{Information} \times Y\}$ – множество методов управления данными;

$S_2 = \{\text{Resource} \times Y\}$ – множество методов управления ресурсами;

$S_3 = \{\text{Acknowledge} \times Y\}$ – множество методов управления подтверждениями.

Множество стратегий управления в ВС:

$$S = \{S_1 \times S_2 \times S_3\} = 27$$

Стратегии управления в языках программирования

Множество условий готовности:

$$X = (\text{Information, Resource, Acknowledge})$$

Множество способов управления, обеспечивающих соблюдение условий готовности:

$$\begin{aligned} \text{Automatic} + \text{Empty} &= \text{Unevident} - \text{неявный} \\ Z &= \{\text{Subjective, Unevident}\} \end{aligned}$$

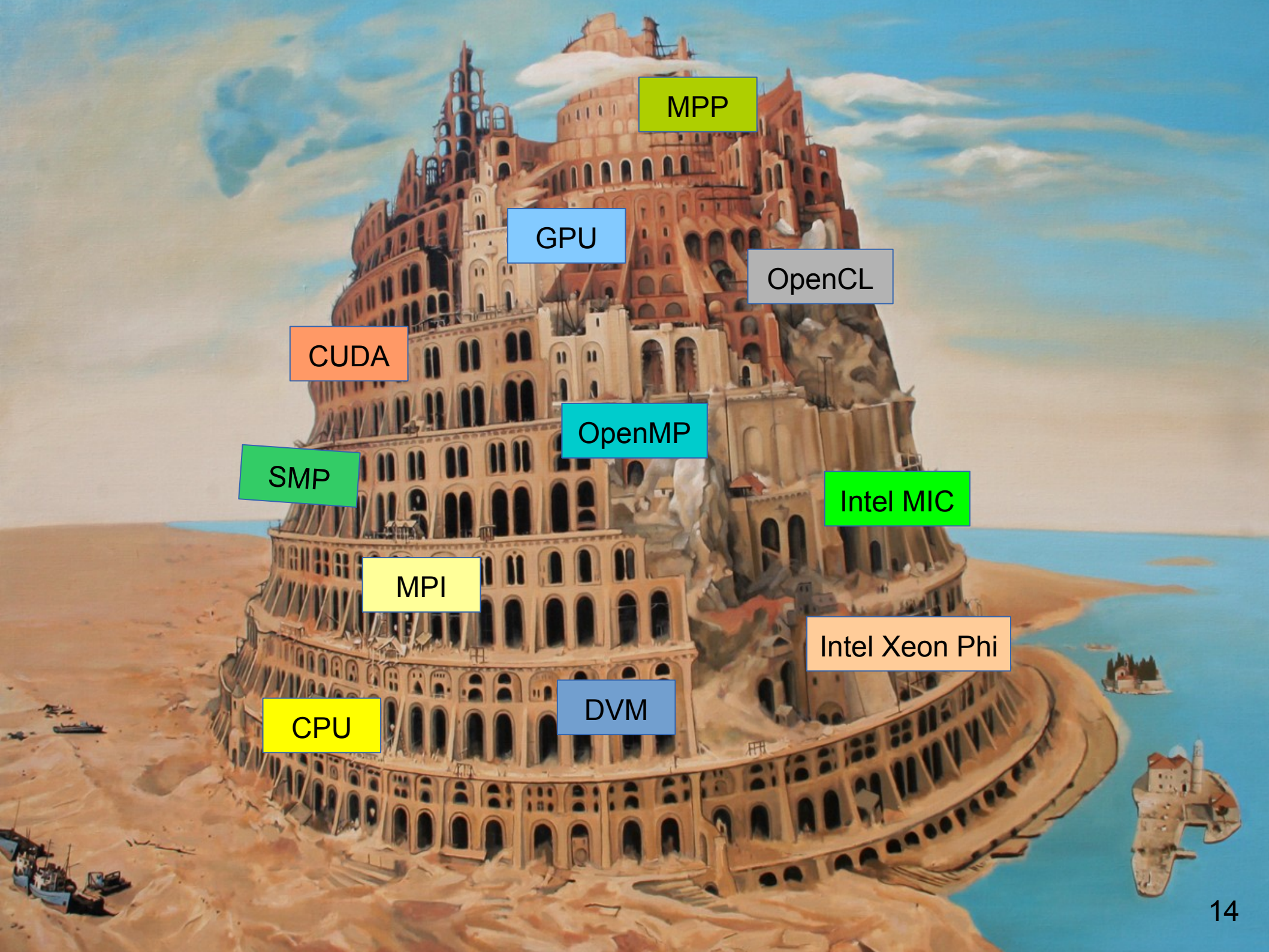
$S_1 = \{\text{Information} \times Z\}$ – множество методов управления данными;

$S_2 = \{\text{Resource} \times Z\}$ – множество методов управления ресурсами;

$S_3 = \{\text{Acknowledge} \times Z\}$ – множество методов управления подтверждениями.

Множество стратегий управления в ВС:

$$S = \{S_1 \times S_2 \times S_3\} = 8$$



MPP

GPU

OpenCL

CUDA

OpenMP

SMP

Intel MIC

MPI

Intel Xeon Phi

CPU

DVM

Архитектурно-независимое параллельное программирование

Общая стратегия управления: Unevident Information, Unevident Resource, Unevident Acknowledge



(Empty Information, Empty Resource, Empty Acknowledge)-машина

Виртуальный программируемый вычислитель должен:

- обладать неограниченными вычислительными ресурсами;
- обеспечивать поддержку автоматического управления данными и неограниченными ресурсами (при этом предполагается, что ресурсы могут только предоставляться, но не забираться обратно);
- не поддерживать управление подтверждениями, обеспечивая, вместо этого, предоставление новых ресурсов каждому независимому набору данных.

То есть, поддерживать стратегию для систем типа:

Automatic Information, Automatic Resource, Empty Acknowledge

Не искажать информационный граф программы!

Модель функционально-потокowych параллельных вычислений

- Ориентация на бесконечные вычислительные ресурсы (принцип единственного использования вычислительных ресурсов).
- Запуск операции по готовности данных. Определяется в соответствии с аксиоматикой языка и его алгеброй преобразований (неявное управление вычислениями).
- Программа не имеет циклов, а значит и механизмов описания повторного использования ресурсов (все итеративные вычисления задаются через рекурсию).
- Для повышения эффективности при описании параллелизма используются специальные программно-формирующие структуры данных, определяемые как списки различного вида.
- Параллелизм на уровне элементарных операций.
- Программа – информационный граф.
- Выбор операций и аксиом, определяющих примитивы языка, ориентирован на наглядное текстовое представление информационного графа программы.

Ключевые идеи навеяны статьей Дж. Бэкуса:

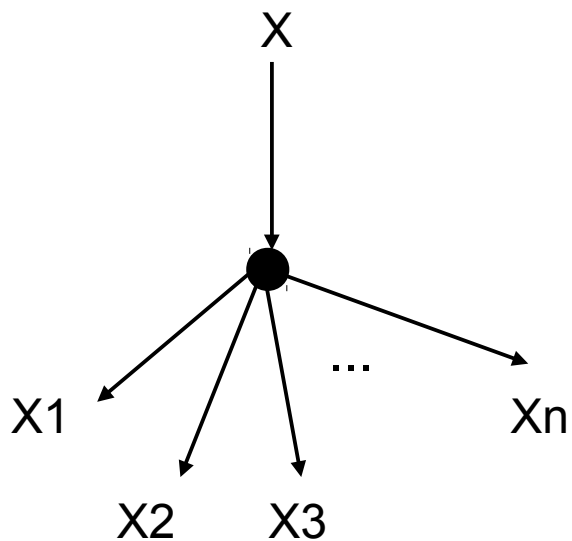
Backus J. Can programming be liberated from von Neuman style? A functional style and its algebra of programs // CACM. 1978. Vol. 21, N 8. P. 613–641.

Основные операторы модели вычислений

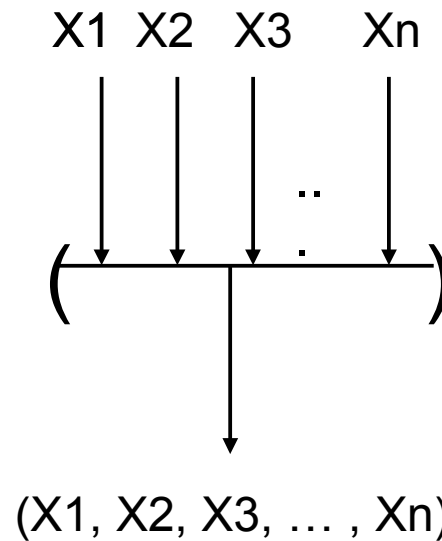


Const

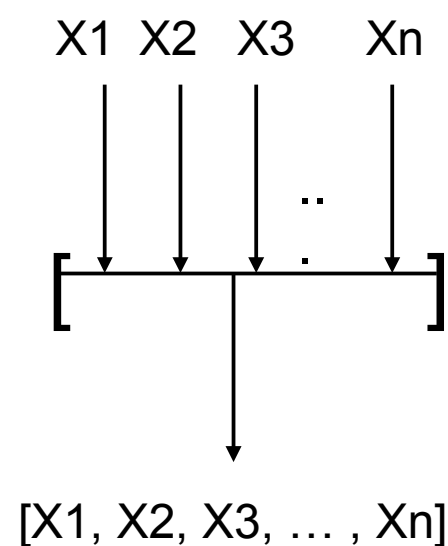
Константный оператор



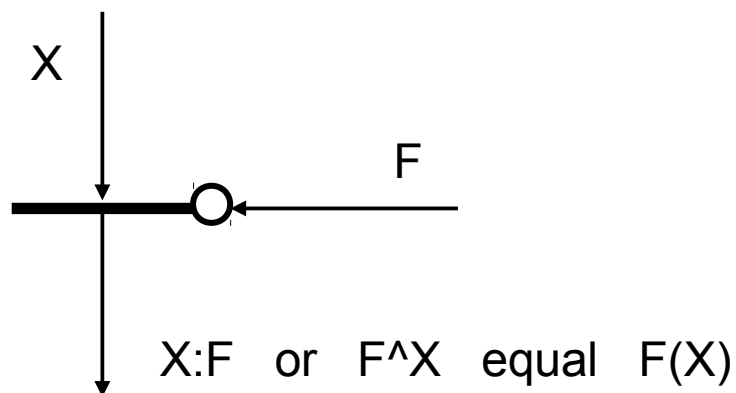
Копирование данных



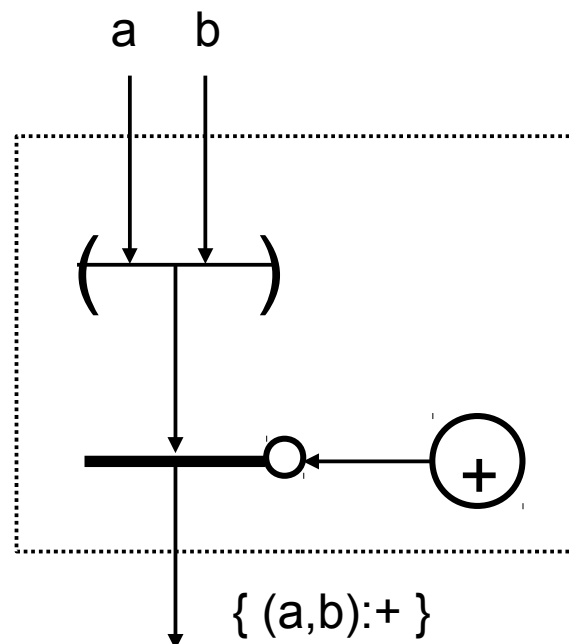
Список данных



Параллельный список



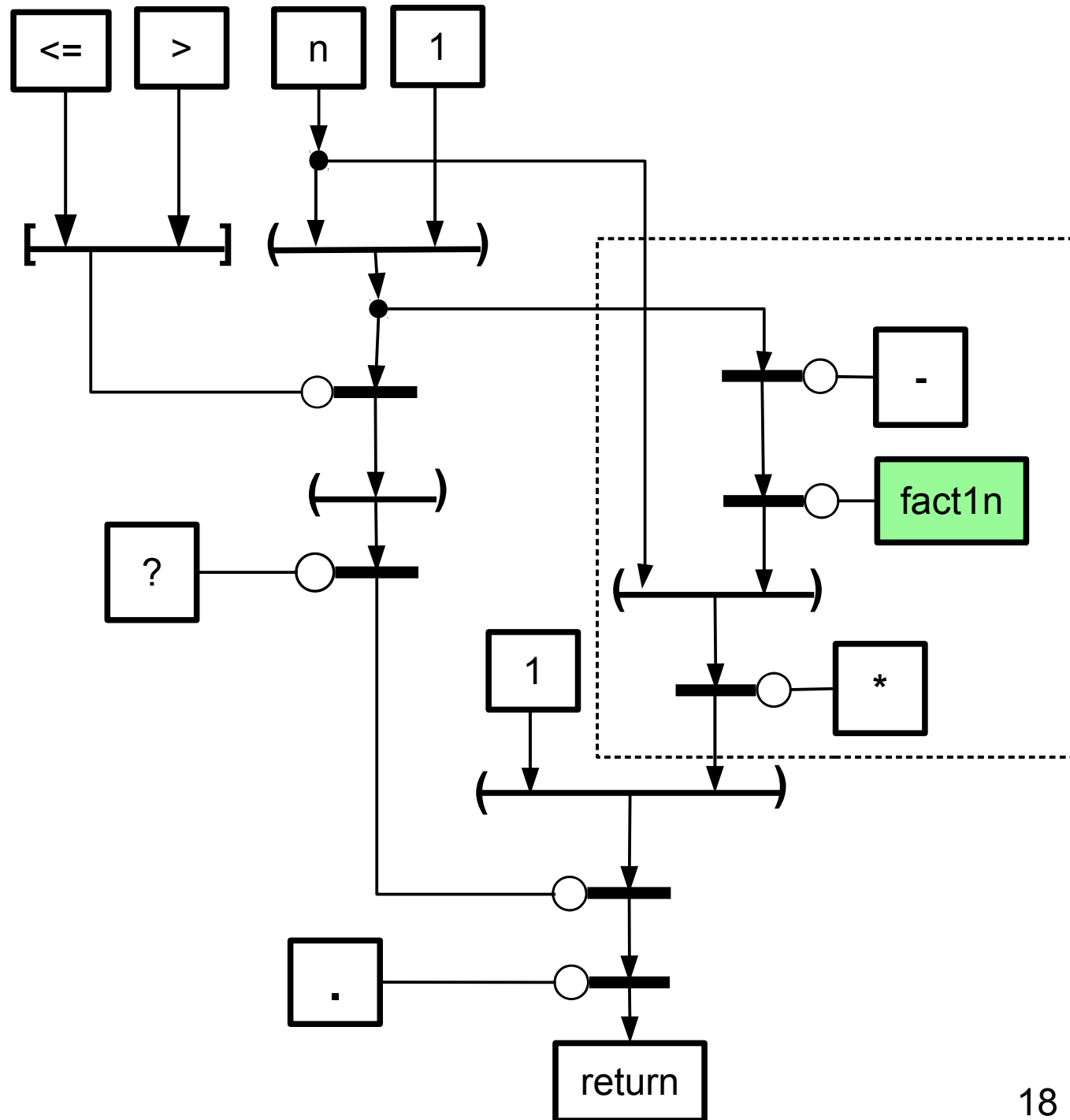
Оператор интерпретации



Задержанный список

```

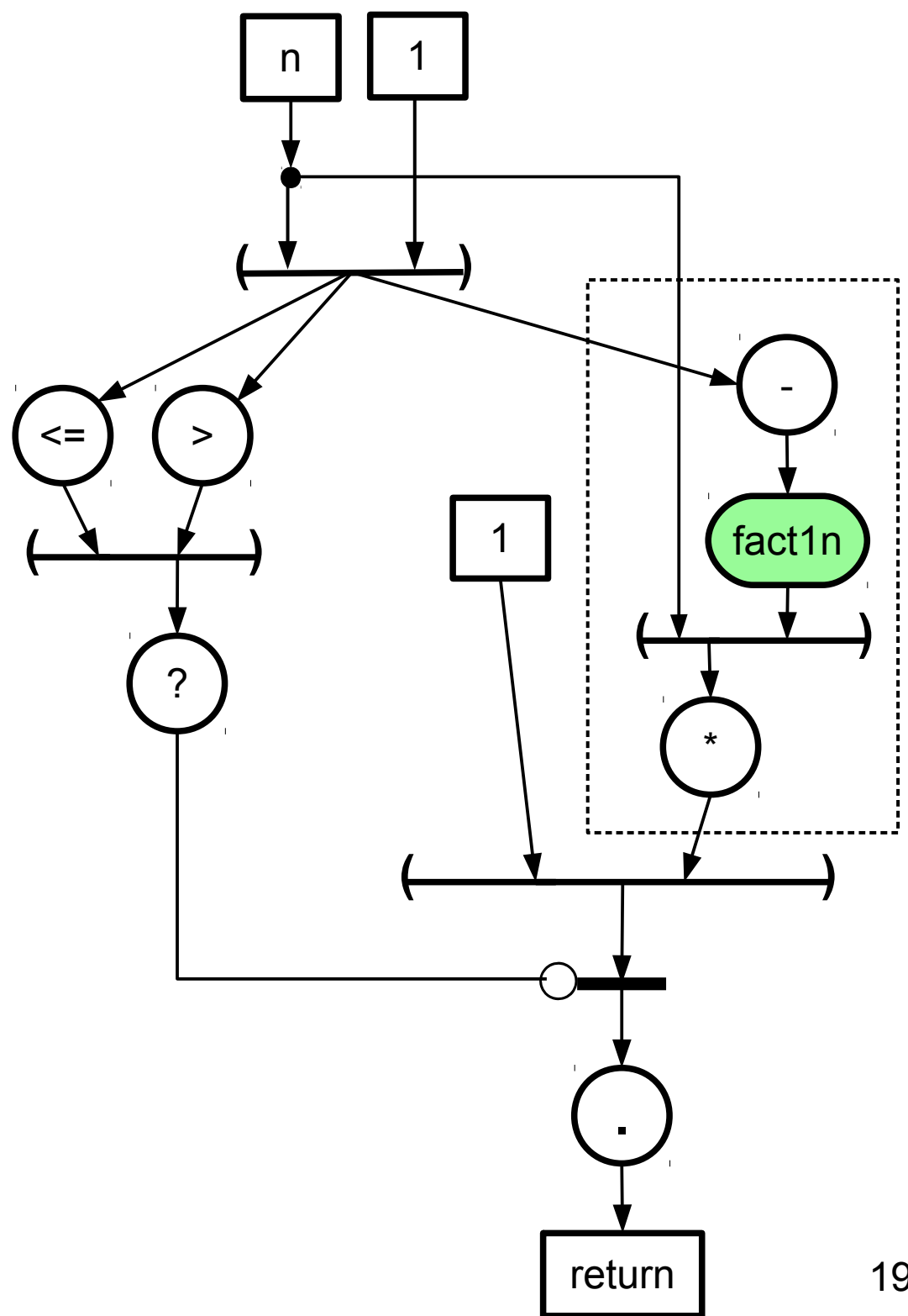
1,
{(n,
n1:-:fact1n):*}
):.
>>return
}
```



```

fact1n << funcdef n {
  n1<< (n,1);
  [(n1:[<=,>]):?]^
  (
    1,
    {(n,
n1:-:fact1n):*}
  ):.
>>return
}

```



External

0 fact1nB

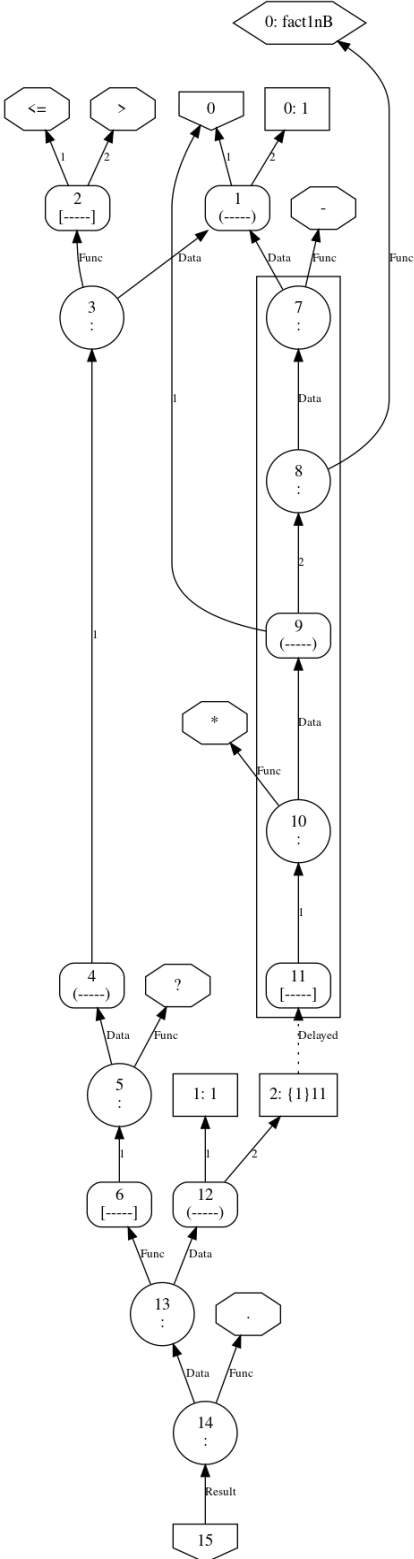
Local

0 1

1 1

2 {1}11

id	delay	operation	links
0	0	arg	
1	0	(---)	0 loc:0
2	0	[---]	<= >
3	0	:	1 2
4	0	(---)	3
5	0	:	4 ?
6	0	[---]	5
7	1	:	1 -
8	1	:	7 ext:0
9	1	(---)	0 8
10	1	:	9 *
11	1	[---]	10
12	0	(---)	loc:1 loc:2
13	0	:	12 6
14	0	:	13 .
15	0	return	14



fact1nB

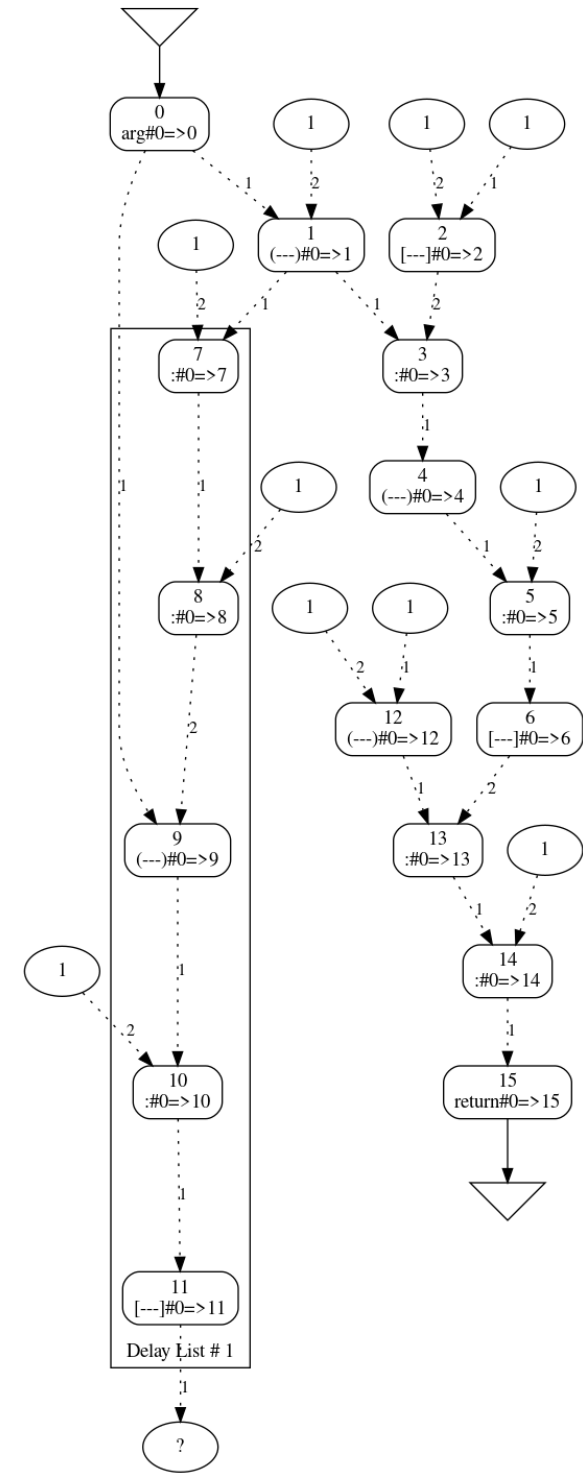
id	delay	automat	inode	links
0	0	arg,0	0	links:1,1;9,1;
1	0	(---),0	1	links:3,1;7,1;
2	0	[---],0	2	links:3,2;
3	0	:,0	3	links:4,1;
4	0	(---),0	4	links:5,1;
5	0	:,0	5	links:6,1;
6	0	[---],0	6	links:13,2;
7	1	:,0	7	links:8,1;
8	1	:,0	8	links:9,2;
9	1	(---),0	9	links:10,1;
10	1	:,0	10	links:11,1;
11	1	[---],0	11	
12	0	(---),0	12	links:13,1;
13	0	:,0	13	links:14,1;
14	0	:,0	14	links:15,1;
15	0	return,0	15	

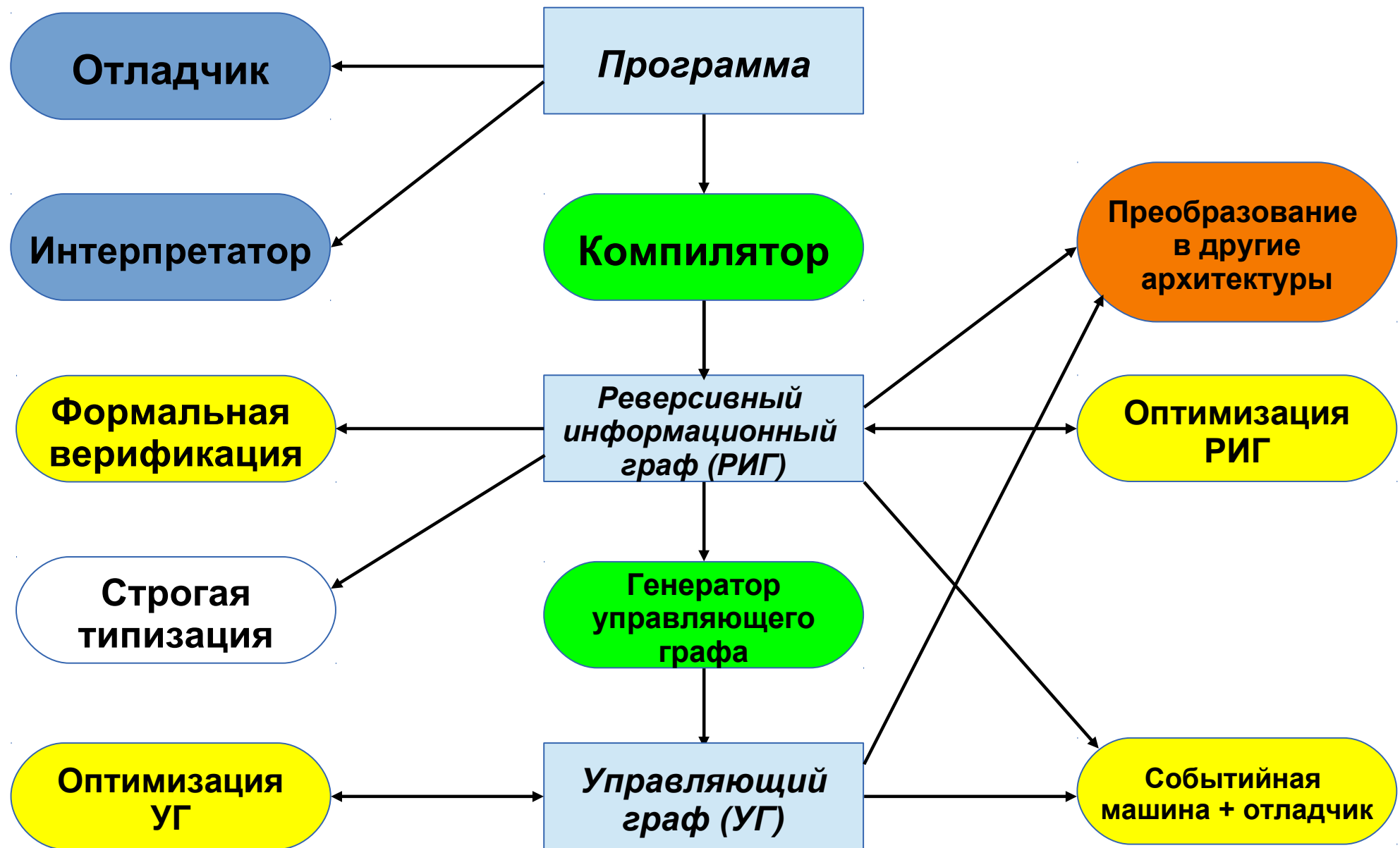
Signals: (Number, Node, Input)

0	1	2
1	2	1
2	2	2
3	5	2
4	7	2
5	8	2
6	10	2
7	12	1
8	12	2
9	14	2

Dynamic links: (Number, Delay list, Node)

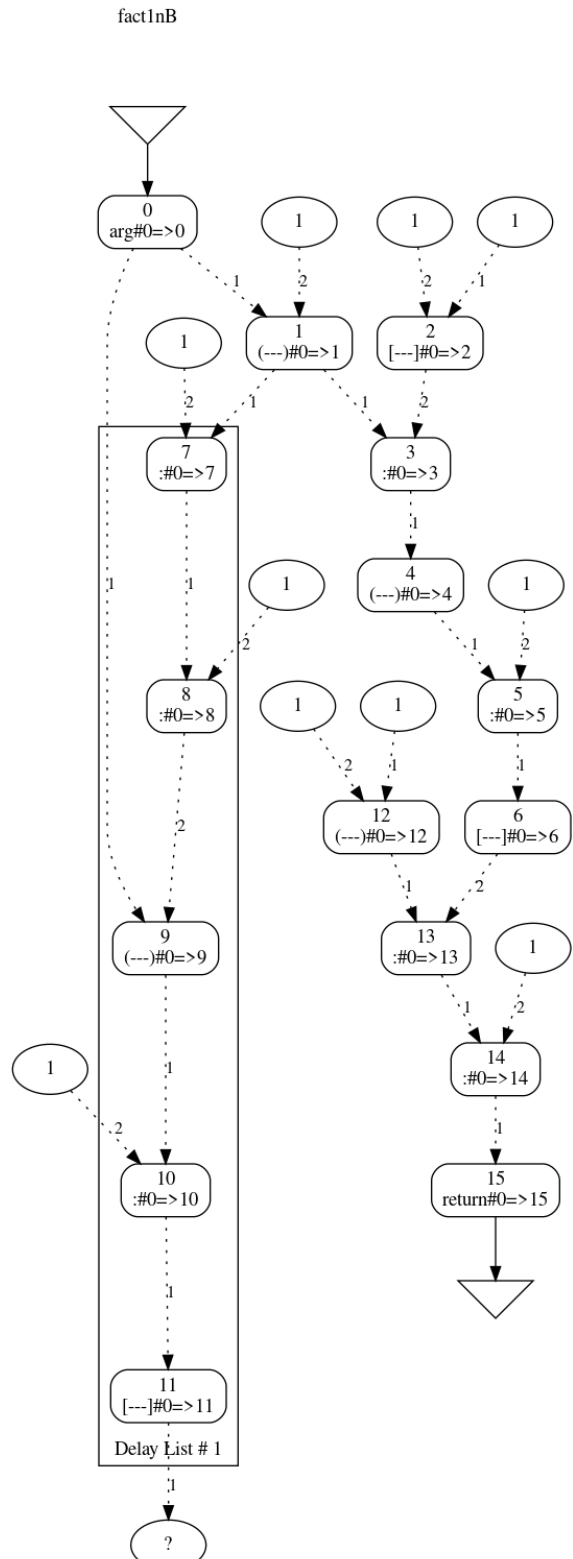
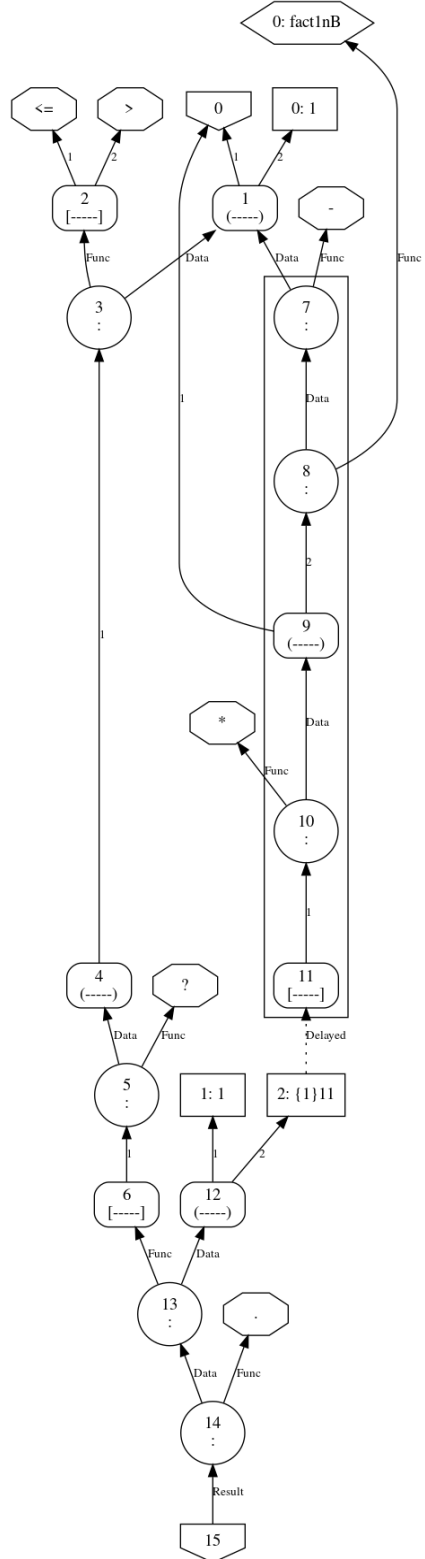
0	1	11
---	---	----





External	0	fact1nB
Local	0	1
	1	1
	2	{1}11
id	delay	operation links
0	0	arg
1	0	(---)
2	0	[---]
3	0	:
4	0	(---)
5	0	:
6	0	[---]
7	1	:
8	1	:
9	1	(---)
10	1	:
11	1	[---]
12	0	(---)
13	0	:
14	0	:
15	0	return

0 loc:0
 <= >
 1 2
 3
 4 ?
 5
 1 -
 7 ext:0
 0 8
 9 *
 10
 loc:1 loc:2
 12 6
 13 .
 14



```

// Одноразрядный двоичный сумматор
// Аргумент = (0|1, 0|1, 0|1) - (1-е слагаемое, 2-е слагаемое, перенос)
Add1 << funcdef x1x2p {
    x1 << x1x2p:1;    // первое слагаемое
    x2 << x1x2p:2;    // второе слагаемое
    p  << x1x2p:3;    // заем из предыдущего разряда

    // Формирование переноса
    //C = (P && X1) || (((!P && X1) || (P && !X1)) && X2);
    c << ((p,x1):And2,(((p:Not,x1):And2,(p,x1:Not):*):Or2,x2):And2):Or2;

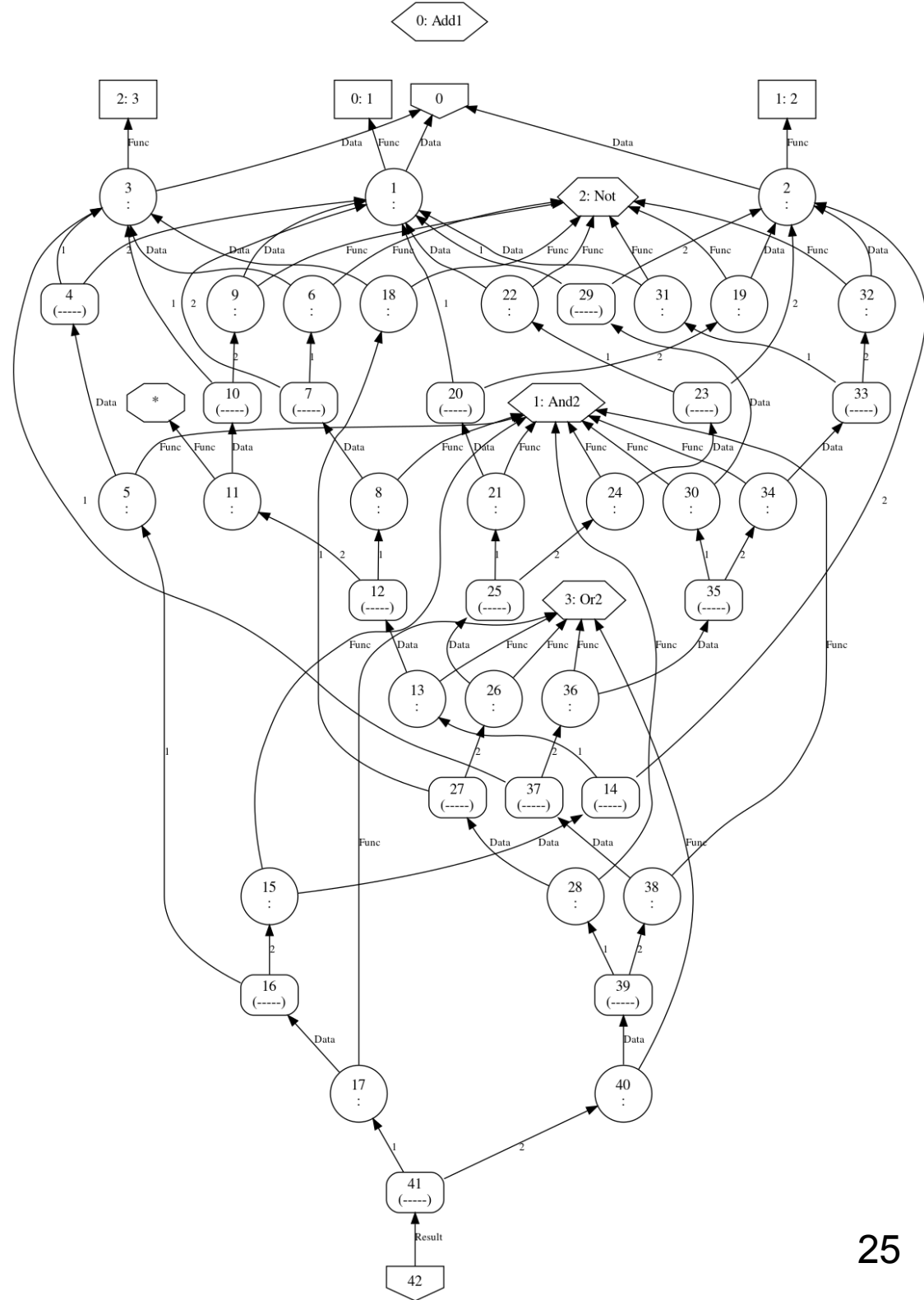
    // Формирование результата
    //Y = (!P && ((X1 && !X2) || (!X1 && X2))) || (P && ((X1 && X2) || (!X1 && !X2)));
    y << ((p:Not,((x1,x2:Not):And2,(x1:Not,x2):And2):Or2):And2,
        (p,((x1,x2):And2,(x1:Not,x2:Not):And2):Or2):And2):Or2;
    (c,y) >>return;
}

```

External
0 Add1
1 And2
2 Not
3 Or2

Local
0 1
1 2
2 3

id	delay	operation	links	positions
0	0	arg		pos 1 17 1 22
1	0	:	0 loc:0	pos 2 16 2 17
2	0	:	0 loc:1	pos 3 16 3 17
3	0	:	0 loc:2	pos 4 16 4 17
4	0	(---)	3 1	pos 6 11 6 17
5	0	:	4 ext:1	pos 6 16 17 6 18
6	0	:	3 ext:2	pos 6 27 6 28
7	0	(---)	6 1	pos 6 25 6 35
8	0	:	7 ext:1	pos 6 35 6 36
9	0	:	1 ext:2	pos 6 46 6 47
10	0	(---)	3 9	pos 6 41 6 51
11	0	:	10 *	pos 6 51 6 52
12	0	(---)	8 11	pos 6 24 6 54
13	0	:	12 ext:3	pos 6 54 6 55
14	0	(---)	13 2	pos 6 23 6 62
15	0	:	14 ext:1	pos 6 62 6 63
16	0	(---)	5 15	pos 6 10 6 68
17	0	:	16 ext:3	pos 6 68 6 69
18	0	:	3 ext:2	pos 6 13 8 14
19	0	:	2 ext:2	pos 8 25 8 26
20	0	(---)	1 19	pos 8 19 8 30
21	0	:	20 ext:1	pos 8 30 8 31
22	0	:	1 ext:2	pos 8 39 8 40
23	0	(---)	22 2	pos 8 36 8 47
24	0	:	23 ext:1	pos 8 47 8 48
25	0	(---)	21 24	pos 8 18 8 53
26	0	:	25 ext:3	pos 8 53 8 54
27	0	(---)	18 26	pos 8 11 8 58
28	0	:	27 ext:1	pos 8 58 8 59
29	0	(---)	1 2	pos 8 69 8 76
30	0	:	29 ext:1	pos 8 76 8 77
31	0	:	1 ext:2	pos 8 85 8 86
32	0	:	2 ext:2	pos 8 92 8 93
33	0	(---)	31 32	pos 8 82 8 97
34	0	:	33 ext:1	pos 8 97 8 98
35	0	(---)	30 34	pos 8 68 8 103
36	0	:	35 ext:3	pos 8 103 8 104
37	0	(---)	3 36	pos 8 65 8 108
38	0	:	37 ext:1	pos 8 108 8 109
39	0	(---)	28 38	pos 8 10 8 114
40	0	:	39 ext:3	pos 8 114 8 115
41	0	(---)	17 40	pos 9 5 9 10
42	0	return	41	pos 9 13 9 19

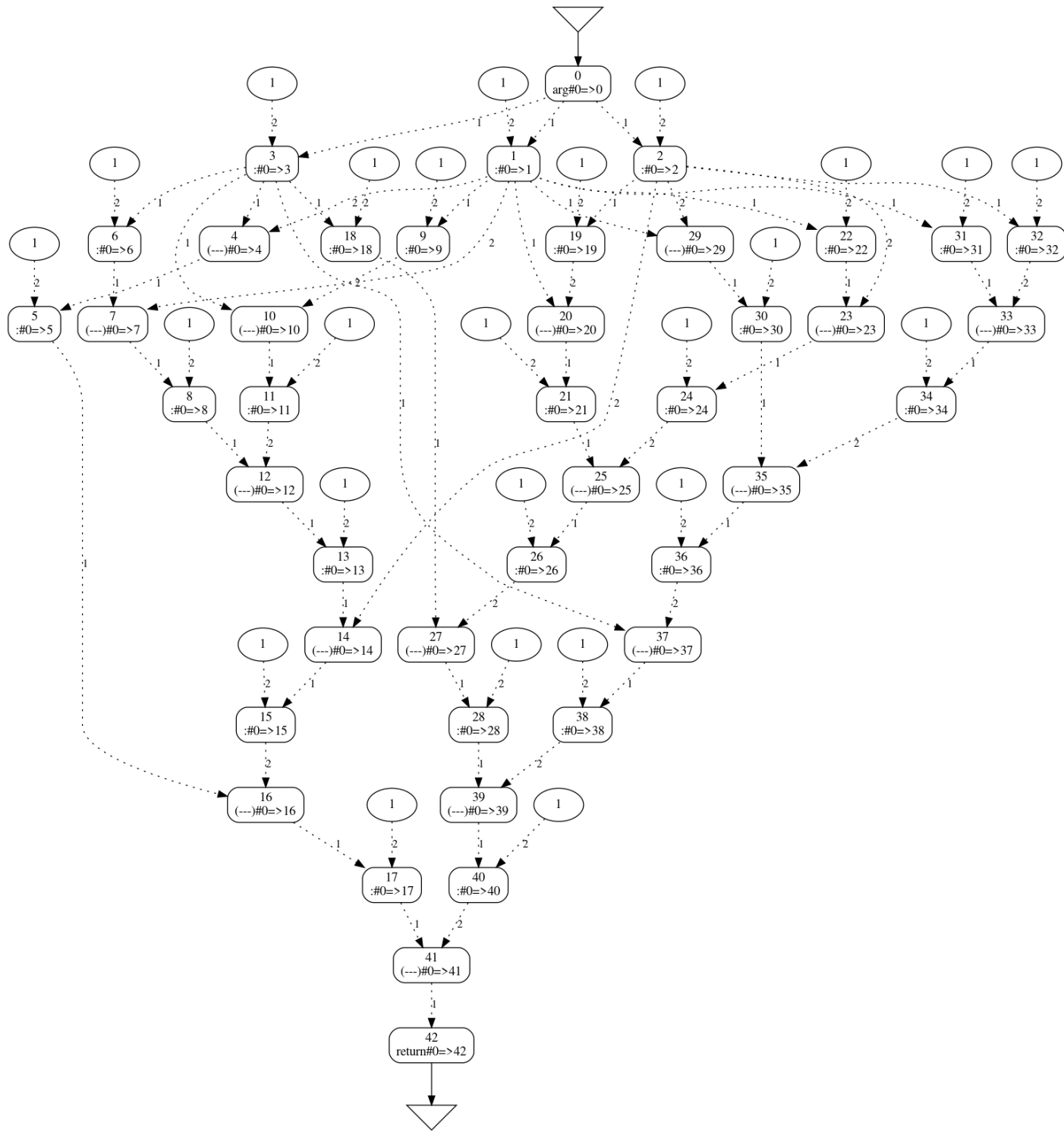


Add1	id	delay	automat	inode	links
	0	0	arg,0	0	links:1,1;2,1;3,1;
	1	0	:,0	1	links:4,2;7,2;9,1;20,1;22,1;29,1;31,1;
	2	0	:,0	2	links:14,2;19,1;23,2;29,2;32,1;
	3	0	:,0	3	links:4,1;6,1;10,1;18,1;37,1;
	4	0	(---),0	4	links:5,1;
	5	0	:,0	5	links:16,1;
	6	0	:,0	6	links:7,1;
	7	0	(---),0	7	links:8,1;
	8	0	:,0	8	links:12,1;
	9	0	:,0	9	links:10,2;
	10	0	(---),0	10	links:11,1;
	11	0	:,0	11	links:12,2;
	12	0	(---),0	12	links:13,1;
	13	0	:,0	13	links:14,1;
	14	0	(---),0	14	links:15,1;
	15	0	:,0	15	links:16,2;
	16	0	(---),0	16	links:17,1;
	17	0	:,0	17	links:41,1;
	18	0	:,0	18	links:27,1;
	19	0	:,0	19	links:20,2;
	20	0	(---),0	20	links:21,1;
	21	0	:,0	21	links:25,1;
	22	0	:,0	22	links:23,1;
	23	0	(---),0	23	links:24,1;
	24	0	:,0	24	links:25,2;
	25	0	(---),0	25	links:26,1;
	26	0	:,0	26	links:27,2;
	27	0	(---),0	27	links:28,1;
	28	0	:,0	28	links:39,1;
	29	0	(---),0	29	links:30,1;
	30	0	:,0	30	links:35,1;
	31	0	:,0	31	links:33,1;
	32	0	:,0	32	links:33,2;
	33	0	(---),0	33	links:34,1;
	34	0	:,0	34	links:35,2;
	35	0	(---),0	35	links:36,1;
	36	0	:,0	36	links:37,2;
	37	0	(---),0	37	links:38,1;
	38	0	:,0	38	links:39,2;
	39	0	(---),0	39	links:40,1;
	40	0	:,0	40	links:41,2;
	41	0	(---),0	41	links:42,1;
	42	0	return,0	42	

Signals: (Number, Node, Input)

0	1	2
1	2	2
2	3	2
3	5	2
4	6	2
5	8	2
6	9	2
7	11	2
8	13	2
9	15	2
10	17	2
11	18	2
12	19	2
13	21	2
14	22	2
15	24	2
16	26	2
17	28	2
18	30	2
19	31	2
20	32	2
21	34	2
22	36	2
23	38	2
24	40	2

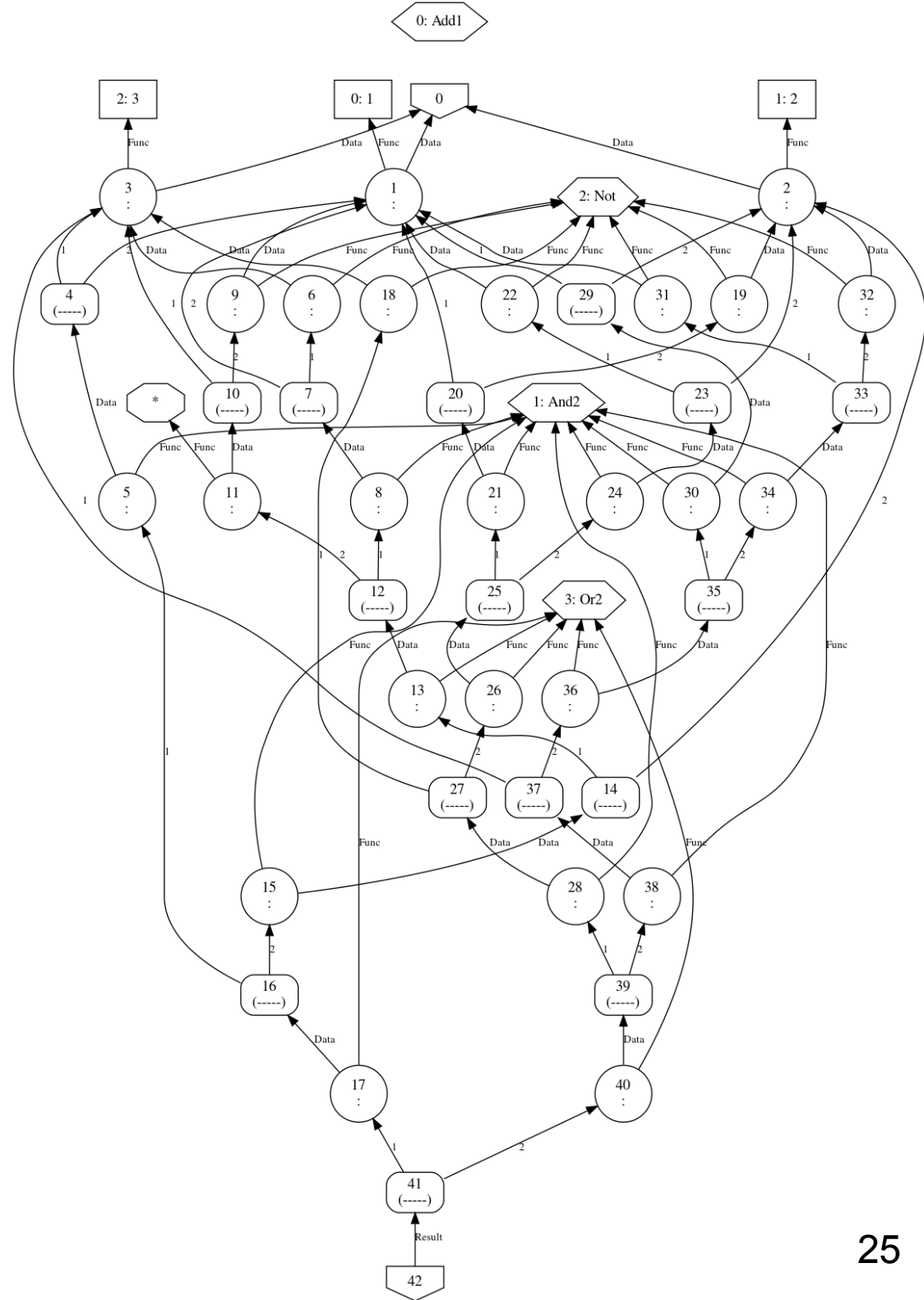
Dynamic links: (Number, Delay list, Node)



External
0 Add1
1 And2
2 Not
3 Or2

Local
0 1
1 2
2 3

id	delay	operation	links	positions
0	0	arg		pos 1 17 1 22
1	0	:	0 loc:0	pos 2 16 2 17
2	0	:	0 loc:1	pos 3 16 3 17
3	0	:	0 loc:2	pos 4 16 4 17
4	0	(---)	3 1	pos 6 11 6 17
5	0	:	4 ext:1	pos 6 16 17 6 18
6	0	:	3 ext:2	pos 6 27 6 28
7	0	(---)	6 1	pos 6 25 6 35
8	0	:	7 ext:1	pos 6 35 6 36
9	0	:	1 ext:2	pos 6 46 6 47
10	0	(---)	3 9	pos 6 41 6 51
11	0	:	10 *	pos 6 51 6 52
12	0	(---)	8 11	pos 6 24 6 54
13	0	:	12 ext:3	pos 6 54 6 55
14	0	(---)	13 2	pos 6 23 6 62
15	0	:	14 ext:1	pos 6 62 6 63
16	0	(---)	5 15	pos 6 10 6 68
17	0	:	16 ext:3	pos 6 68 6 69
18	0	:	3 ext:2	pos 6 13 8 14
19	0	:	2 ext:2	pos 8 25 8 26
20	0	(---)	1 19	pos 8 19 8 30
21	0	:	20 ext:1	pos 8 30 8 31
22	0	:	1 ext:2	pos 8 39 8 40
23	0	(---)	22 2	pos 8 36 8 47
24	0	:	23 ext:1	pos 8 47 8 48
25	0	(---)	21 24	pos 8 18 8 53
26	0	:	25 ext:3	pos 8 53 8 54
27	0	(---)	18 26	pos 8 11 8 58
28	0	:	27 ext:1	pos 8 58 8 59
29	0	(---)	1 2	pos 8 69 8 76
30	0	:	29 ext:1	pos 8 76 8 77
31	0	:	1 ext:2	pos 8 85 8 86
32	0	:	2 ext:2	pos 8 92 8 93
33	0	(---)	31 32	pos 8 82 8 97
34	0	:	33 ext:1	pos 8 97 8 98
35	0	(---)	30 34	pos 8 68 8 103
36	0	:	35 ext:3	pos 8 103 8 104
37	0	(---)	3 36	pos 8 65 8 108
38	0	:	37 ext:1	pos 8 108 8 109
39	0	(---)	28 38	pos 8 10 8 114
40	0	:	39 ext:3	pos 8 114 8 115
41	0	(---)	17 40	pos 9 5 9 10
42	0	return	41	pos 9 13 9 19



```
// Двухразрядный двоичный сумматор,
// построенный на основе одnorазрядных
// Аргумент = (1-е слагаемое, 2-е слагаемое)
// Результат = (перенос, старший разряд, младший разряд)
```

```
Sum2 << funcdef s1s2 {
  s1<< s1s2:1;
  s2<< s1s2:2;
  y0<< (s1:2,s2:2,0):Add1;
  y1<< (s1:1,s2:1,y0:1):Add1;
  (y1:1,y1:2,y0:2) >>return
}
```

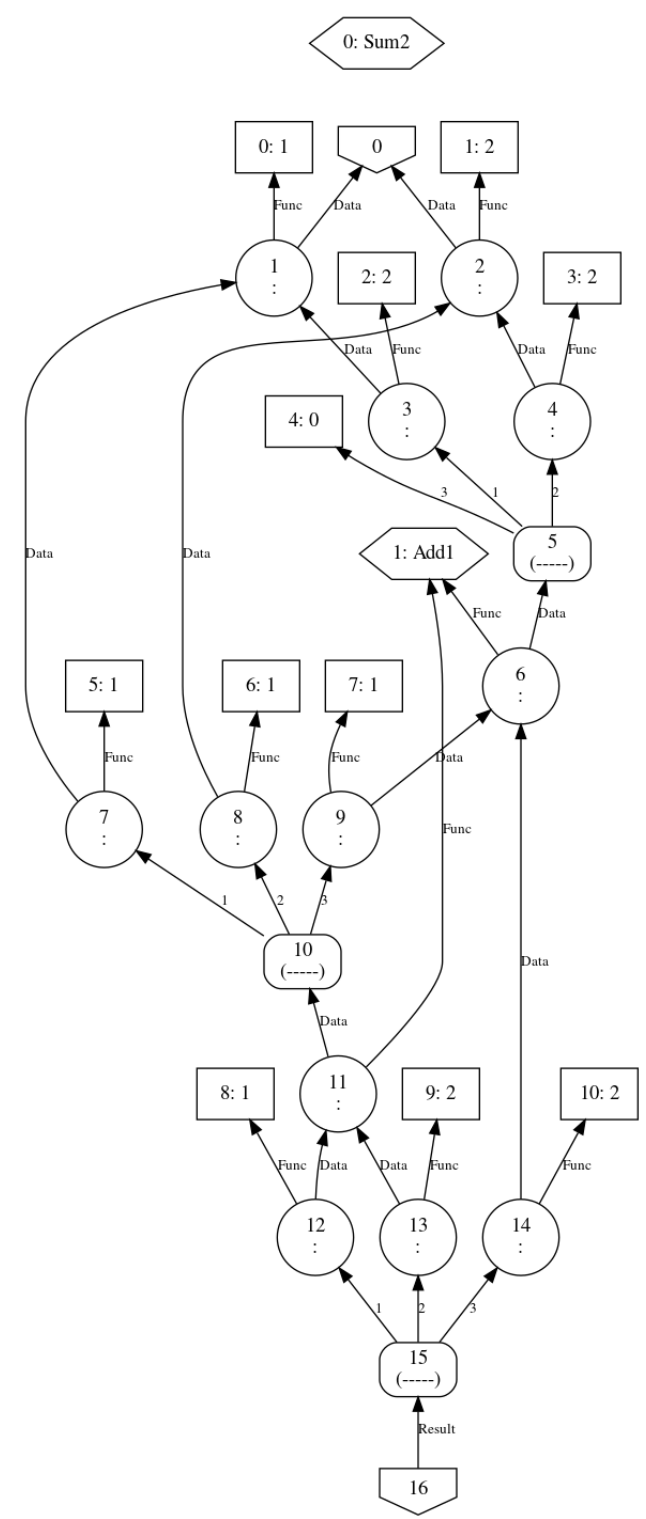
External

0 Sum2
1 Add1

Local

0 1
1 2
2 2
3 2
4 0
5 1
6 1
7 1
8 1
9 2
10 2

id	delay	operation	links	positions
0	0	arg		pos 1 17 1 21
1	0	:	0 loc:0	pos 2 14 2 15
2	0	:	0 loc:1	pos 3 14 3 15
3	0	:	1 loc:2	pos 4 13 4 14
4	0	:	2 loc:3	pos 4 18 4 19
5	0	(---)	3 4 loc:4	pos 4 10 4 23
6	0	:	5 ext:1	pos 4 23 4 24
7	0	:	1 loc:5	pos 5 13 5 14
8	0	:	2 loc:6	pos 5 18 5 19
9	0	:	6 loc:7	pos 5 23 5 24
10	0	(---)	7 8 9	pos 5 10 5 26
11	0	:	10 ext:1	pos 5 26 5 27
12	0	:	11 loc:8	pos 6 8 6 9
13	0	:	11 loc:9	pos 6 13 6 14
14	0	:	6 loc:10	pos 6 18 6 19
15	0	(---)	12 13 14	pos 6 5 6 21
16	0	return	15	pos 6 24 6 30



```

SumMxM << funcdef s1s2 {
  s1<< s1s2:1;
  s2<< s1s2:2;
  count<< s1s2:3;
  sum<< s1s2:4;
  // Проверка равенства длин слагаемых
  [(count,0):(<,<=>,>):?]^
  (
    0,      // некорректная длина
    sum,    // сумма накоплена
    {      // правая рекурсия с накоплением
      (s1,s2,(count,1):-,
      (([s1,s2]:count,sum:1):Add1:[],sum:-1:[])):SumMxM
    }
  ):.. >>return
}

```

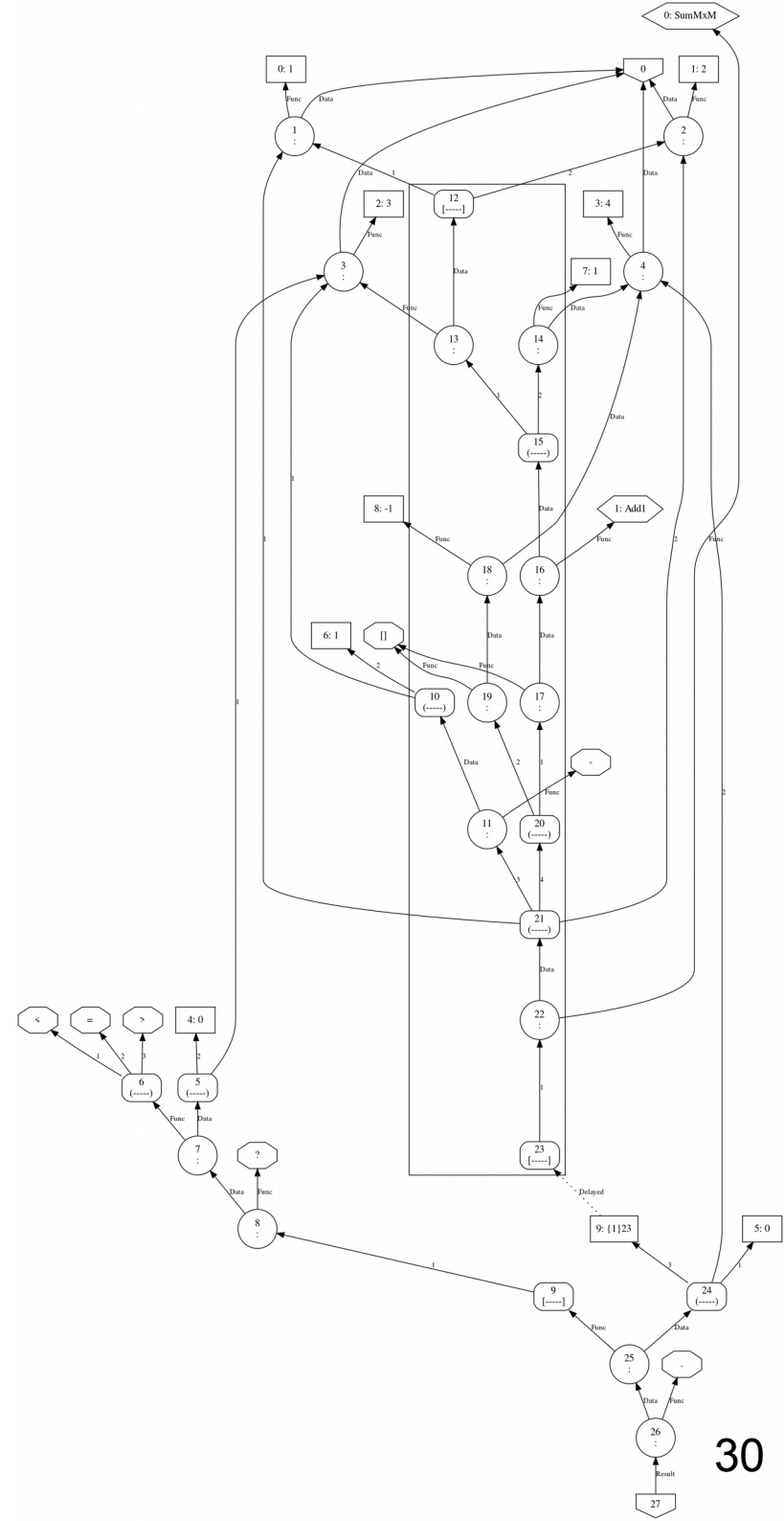
External

0 SumMxM
1 Add1

Local

0 1
1 2
2 3
3 4
4 0
5 0
6 1
7 1
8 -1
9 {1}23

id	delay	operation	links	positions
0	0	arg		pos 1 19 1 23
1	0	:	0 loc:0	pos 2 14 2 15
2	0	:	0 loc:1	pos 3 14 3 15
3	0	:	0 loc:2	pos 4 17 4 18
4	0	:	0 loc:3	pos 5 15 5 16
5	0	(---)	3 loc:4	pos 6 6 6 15
6	0	(---)	< = >	pos 6 16 6 23
7	0	:	5 6	pos 6 15 6 16
8	0	:	7 ?	pos 6 23 6 24
9	0	[---]	8	pos 6 5 6 26
10	1	(---)	3 loc:6	pos 11 22 11 31
11	1	:	10 -	pos 11 31 11 32
12	1	[---]	1 2	pos 11 36 11 43
13	1	:	12 3	pos 11 43 11 44
14	1	:	4 loc:7	pos 11 53 11 54
15	1	(---)	13 14	pos 11 35 11 56
16	1	:	15 ext:1	pos 11 56 11 57
17	1	:	16 []	pos 11 61 11 62
18	1	:	4 loc:8	pos 11 68 11 69
19	1	:	18 []	pos 11 71 11 72
20	1	(---)	17 19	pos 11 34 11 75
21	1	(---)	1 2 11 20	pos 11 15 11 76
22	1	:	21 ext:0	pos 11 76 11 77
23	1	[---]	22	pos 10 10 12 11
24	0	(---)	loc:5 4 loc:9	pos 7 5 13 6
25	0	:	24 9	pos 6 26 6 27
26	0	:	25 .	pos 13 6 13 7
27	0	return	26	pos 13 11 13 17



Благодарю за внимание!