

УДК 007:519.816

ИНТЕРПОЛЯЦИОННАЯ ТЕОРЕМА ДЛЯ ЛОГИКИ ПРОЦЕССОВ В.ПРАТТА*

М.К.Валиев¹

Предлагается обобщение интерполяционной теоремы для пропозициональной динамической логики [Kowalsky, 2002] на вариант логики процессов, предложенный в [Pratt, 1979].

Введение

Интерполяционная теорема (лемма Крейга [Craig, 1957]) в ограниченной для пропозиционального случая форме утверждает:

если пропозициональная формула $f \rightarrow g$ тождественно истинна, то существует формула h такая, что 1) h содержит только пропозициональные переменные, входящие в обе формулы f и g , и 2) формулы $f \rightarrow h$ и $h \rightarrow g$ тождественно истинны.

Позднее было установлено, что эта теорема верна для многих других логик, в частности, для различных вариантов модальной логики (см. [Максимова, 1979]), но неверна для многих других, в частности, для временной логики фон Вригта [Максимова, 1989]. Довольно долго стоявший вопрос о том, верна ли интерполяционная теорема для пропозициональной динамической логики (ПДЛ) [Fischer-Ladner, 1979], был относительно недавно положительно решен в [Kowalsky, 2002] (временная логика фон Вригта фактически является сильно ограниченным фрагментом ПДЛ). Естественно возникает вопрос, верна ли интерполяционная теорема для различных обобщений ПДЛ, рассматривавшихся в литературе.

Основное утверждение настоящей работы состоит в том, что интерполяционная теорема имеет место для пропозициональной логики процессов (ПЛП), определенной В.Праттом [Pratt, 1979] как расширение ПДЛ. ПЛП содержит некоторый программно-модальный оператор,

* Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проекты № 07-01-00637 и 08-01-00241).

¹ Москва, Миусская пл., 4, Институт прикладной математики РАН, valiev@keldysh.ru

позволяющий выражать свойства состояний, появляющихся во время выполнения программ (такого типа как «все (или некоторые) состояния, встречающиеся в процессе работы программы, удовлетворяют некоторому свойству» и т.п.). В отличие от ПЛП ПДЛ позволяет выражать только свойства программ в терминах «вход-выход».

1. Пропозициональная логика процессов

1.1. Синтаксис ПЛП

Язык ПЛП содержит два типа переменных: пропозициональные переменные P, Q, \dots и программные переменные A, B, \dots (допускаются индексы). Понятия программы (точнее, схемы программ) и формулы ПЛП определяются следующим образом:

Определение 1.

- 1) каждая программная переменная является (элементарной) программой, пропозициональная переменная – (элементарной) формулой;
- 2) если a, b – программы, p, q – формулы, то $(a||b)$, $(a;b)$, (a^*) – программы, $(p\&q)$, $\sim p$, $aU[p,q]$ – формулы.

$(a||b)$ определяет недетерминированный выбор программ a или b для выполнения, $(a;b)$ – последовательное выполнение программ a и b , (a^*) – итерация программы a . Заметим также, что операторы $aU[\dots]$ двойственны операторам, введенным в [Pratt, 1979].

При записи программ и формул будем употреблять обычные правила опускания скобок. Как обычно, дизъюнкция $p||q$ и импликация $p \rightarrow q$ вводятся как сокращения формул $\sim(\sim p \& \sim q)$ и $\sim(p \& \sim q)$.

Заметим, что здесь мы опустили тесты, т.е. программы вида $p?$, и операцию обращения программ, которые требуют отдельного рассмотрения, хотя, по-видимому, интерполяционная теорема остается справедливой и при введении тестов и операции обращения. Заметим, что каждая программа a представляет собой регулярное выражение над некоторым множеством элементарных программ. Обозначим через Π множество всех программ.

1.2. Семантика ПЛП

Семантика ПЛП определяется на моделях \mathbf{M} типа Крипке, $\mathbf{M} = \langle S, T, V \rangle$, где S – множество (абстрактных) состояний, V сопоставляет каждой элементарной формуле P некоторое множество состояний (на которых истинна P), T сопоставляет каждой элементарной программе A некоторое множество конечных траекторий (т.е. конечных последовательностей состояний).

Функции V и T распространяются на произвольные формулы и программы следующим образом. В этом определении для обозначения

истинности формулы p в состоянии s (т.е. указания на то, что s входит в $V(p)$) используется обозначение $s| = p$.

Определение 2.

- 1) $T(a||b)$ равно объединению $T(a)$ и $T(b)$.
- 2) Для траекторий t_1 и t_2 пусть $t_1.t_2$ обозначает траекторию, получаемую идентификацией последнего состояния из t_1 и первого состояния из t_2 , если эти состояния совпадают (в противном случае $t_1.t_2$ не определена), и для множеств траекторий T_1 и T_2 множество $T_1.T_2$ определяется как множество траекторий $t_1.t_2$ таких, что t_1 входит в T_1 , t_2 входит в T_2 ; тогда $T(a;b)$ определяется как $T(a).T(b)$.
- 3) $T(a^*)$ равно объединению множеств $\{<s>: s - \text{произвольное состояние из } S\}$, $T(a)$, $T(a.a)$, ..., $T(a.a...a)$, ...
- 4) $s| = p \& q$, если и только если $s| = p$ и $s| = q$.
- 5) $s| = \sim p$, если и только если неверно, что $s| = p$.
- 6) $s| = aU[p,q]$, если и только если $T(a)$ содержит траекторию $<s_1, s_2, \dots, s_k>$ такую, что $s_k| = q$ и $s_j| = p$ для всех j , $0 < j < k+1$.

Заметим, что для любой программы a множество $T(a)$, как определено выше, содержит только конечные траектории. Легко видеть, что из данного определения семантики ПЛП следует, что аналог оператора $<a>$ пропозициональной динамической логики можно выразить в ПЛП формулой $aU[true, p]$. Краткое обозначение $<a>p$ для этой формулы мы используем ниже при определении аксиом.

2. Интерполяционная теорема для ПЛП

Теорема. *Если формула ПЛП, имеющая вид $p \rightarrow q$, тождественно истинна, то существует формула r такая, что 1) все пропозициональные и программные переменные формулы r входят в обе формулы p и q , и 2) формулы $p \rightarrow r$ и $r \rightarrow q$ тождественно истинны.*

Доказательство этой теоремы получается обобщением соответствующего доказательства из [Kowalsky, 2002], где интерполяционная теорема установлена для пропозициональной динамической логики.

Это доказательство состоит из следующих этапов:

i) Вводится понятие прос- U -алгебры, которое обобщает понятие динамической алгебры, введенное в [Pratt, 1991] в качестве алгебраического компаньона для пропозициональной динамической логики.

Proc-U-алгебра – это булева алгебра B , над которой определено множество двухместных модальных операторов $aU[...]$, где a - программа из Π , удовлетворяющих следующим аксиомам:

$$\begin{aligned}
 aU[0,x] &= aU[x,0] = 0; \\
 aU[x,y] &\leq x; \\
 aU[x,y] &\leq \langle a \rangle (x \&y); \\
 (x \rightarrow y) \& (z \rightarrow u) \& aU[x,z] &\leq aU[y,u]; \\
 (x \rightarrow y) \& aU[x,z] \parallel u &\leq aU[y,z] \parallel aU[y,u]; \\
 (a \parallel b)U[x,y] &= aU[x,y] \parallel bU[x,y]; \\
 (a;b)U[x,y] &= aU[x, bU[x,y]]; \\
 (x \&y) \parallel aU[x, (a^*)U[x,y]] &\leq (a^*)U[x,y] \leq (x \&y) \parallel \langle a^* \rangle (\sim q \& aU[x,y]).
 \end{aligned}$$

В [Valiev, 1983] построена полная аксиоматизация генценовского типа для ПЛП с тестами и операцией обращения программ; из нее легко извлекается аксиоматизация для ограниченного как в данной работе варианта ПЛП. Используя эту аксиоматизацию, для ПЛП можно показать полноту некоторой аксиоматизации гильбертовского типа, которая переводится в алгебраическую форму в виде приведенных выше аксиом.

ii) Для $(a^*)U[...]$ доказывается обобщение теоремы Пратта о представлении оператора $\langle a^* \rangle$. А именно, пусть $!a(p,q)$ обозначает множество

$$\{r: (p \& q) \parallel aU[p,r] \leq r\}.$$

Тогда имеет место

Утверждение 1. $(a^*)U[p,q] = \min !a(p,q)$.

iii) В [Kowalsky, 2002] для динамических алгебр доказано свойство суперамальгамируемости (это свойство было определено Максимовой как очень сильное средство для исследования интерполяционного свойства для суперинтуиционистских и модальных логик (см. [Максимова, 1979]) и было обобщено для мультимодальных логик в [Madarasz, 1999]). Результат Ковальского переносится на proc-U-алгебры (при этом используется вышеприведенное утверждение 1).

iv) И наконец, интерполяционная теорема для ПЛП получается в результате применения теоремы из [Madarasz, 1999] (обобщающей результат из [Максимова, 1979]) о том, что для большого класса мультимодальных логик справедливость интерполяционной теоремы эквивалентна выполнению свойства суперамальгамируемости для соответствующих классов алгебр – компаньонов этих логик. ПЛП и proc-U-алгебры удовлетворяют условиям теоремы.

К сожалению, каждый из этапов i)-iii) довольно объемен и, к тому же, использует довольно сложные абстрактные понятия из теории булевых алгебр с модальными операторами; это не позволяет входить в дальнейшие подробности.

Интерполяционную теорему можно распространить и на случаи, когда элементарные программы интерпретируются как бинарные отношения или как частичные или тотальные функции. Кроме того, как уже было замечено выше, интерполяционная теорема, по-видимому, остается справедливой при добавлении тестов и операции обращения программ в определение допустимых программ. Гораздо более сложной представляется изучение интерполяционной теоремы для программных логик с более сложной семантикой, например, для логики процессов из [Harel et al, 1980] или пропозиционального μ -исчисления [Kozen, 1983].

Список литературы

- [Максимова, 1979] Максимова Л.Л. Интерполяционные теоремы в модальных логиках и амальгамируемые многообразия топовбулевых алгебр. // Алгебра и логика. 1979, т.18, № 5, 556-586.
- [Максимова, 1989] Максимова Л.Л. Интерполяция, свойство Бета и временная логика «завтра». Препринт №30, Сиб. Отделение АН СССР, Институт математики, 1989.
- [Craig, 1957] Craig W. Linear reasoning. A new form of the Herbrand-Gentzen theorem. // Journal of Symb. Logic. 1957, v. 22, 250-268.
- [Fischer-Ladner, 1979] Fischer M.J., Ladner R.E. Propositional dynamic logic of regular programs. // Journal of Comput. Syst. Sci.. 1979, v. 18, 194-211.
- [Harel et al, 1980] Harel D., Kozen D., Parikh R. Process logic: expressiveness, decidability, completeness. //21st IEEE Symp. on Foundat. Comput. Sci., 1980, 129-142.
- [Kowalsky, 2002] Kowalsky T. PDL has interpolation. // Journal of Symb. Logic. 2002, v. 67, № 3, 933-946.
- [Kozen, 1983] Kozen D. Results on the propositional mu-calculus. // Theor. Comput. Sci. 1983, v. 27, 333-354.
- [Madarasz, 1999] Madarasz J.X. Interpolation and amalgamation: pushing the limits. // Part I. Studia Logica. 1998, v. 61, 311-345, Part II. Studia Logica. 1999, v. 62, 1-19.
- [Pratt, 1979] Pratt V. Dynamic logic. Found. Of Computer Science. Math. Centre Tracts, № 109, Amsterdam, 1979.
- [Pratt, 1991] Pratt V. Dynamic algebras: examples, constructions, applications. Studia Logica, 1991, v. 50, 571-601.
- [Valiev, 1983] Valiev M.K On axiomatization of process logic. Lect. Notes Comput. Sci., № 148, 1983, 304-313.