



ИПМ им.М.В.Келдыша РАН • [Электронная библиотека](#)

[Препринты ИПМ](#) • [Препринт № 25 за 1968 г.](#)



ISSN 2071-2898 (Print)
ISSN 2071-2901 (Online)

[М.А. Вашковьяк](#)

Эволюция орбит спутников
под действием
нецентральной
гравитационного поля

Рекомендуемая форма библиографической ссылки: Вашковьяк М. А. Эволюция орбит спутников под действием нецентральной гравитационного поля // Препринты ИПМ им. М.В.Келдыша. 1968. № 25. 14 с.

<https://library.keldysh.ru/preprint.asp?id=1968-25>

М.А.Вашковьяк

Эволюция орбит спутников под действием
нецентральности гравитационного поля
планеты

В работе М.Л.Лидова [1] получены формулы, описывающие эволюцию орбит спутников под действием гравитационных возмущений внешних тел, а также изложена методика расчета эволюции по этим формулам. В настоящей работе предлагаются аналогичные формулы для расчета эволюции под действием нецентральности гравитационного поля планеты.

Введем в рассмотрение планетоцентрическую экваториальную систему координат $Oxyz$. Пусть ось Oz направлена по оси вращения планеты, ось Ox есть линия пересечения экваториальной плоскости планеты с плоскостью ее нулевого меридиана в начальный момент времени t_0 , а ось Oy дополняет систему координат до правой. Положение спутника P будет определяться моментом времени t и шестью общепринятыми элементами кеплеровской орбиты $p, e, i, \Omega, \omega, \tilde{e}$. Уравнения Лагранжа, определяющие изменение этих элементов под действием возмущений, имеют следующий общий вид [2]

$$\frac{d\varepsilon_i}{dt} = \sum_{j=1}^6 A_{ij}(p, e, i) \frac{\partial R}{\partial \varepsilon_j}, \quad (i=1, 2, \dots, 6) \quad (1)$$

где ε_i - любой из вышеуказанных элементов орбиты,

A_{ij} - коэффициенты, зависящие только от p, e, i ,

R - возмущающая функция всех переменных ϱ_i и времени.

Полагая, что все элементы орбиты меняются мало в течение одного оборота спутника, мы получим формулы для приращений элементов ϱ_i за период обращения спутника T

$$\Delta \varrho_i = \sum_{j=1}^6 A_{ij} (P_{ij}) \frac{\partial}{\partial \varrho_j} [R], \quad (i=1, 2, \dots, 6) \quad (2)$$

где $[R] = \int_0^T R dt = \int_0^{2\pi} R \frac{dt}{dU} dU,$

а U - обозначает истинную аномалию. В первом приближении можно считать, что

$$\frac{dt}{dU} = \frac{z^2}{\sqrt{\mu p}},$$

где z - радиус-вектор спутника, а μ - произведение гравитационной постоянной на массу планеты.

Рассмотрев возмущения, вызванные лишь нецентральной гравитационного поля планеты, мы можем записать возмущающую функцию R в виде [3]

$$R = \sum_{n=2}^{\infty} \sum_{k=0}^n \left(\frac{a_0}{z}\right)^n P_{nk}(\sin \varphi) (C_{nk} \cos k \lambda + d_{nk} \sin k \lambda),$$

где a_0 - средний экваториальный радиус планеты, φ, λ - соответственно широта и долгота спутника, P_{nk} - присоединенные функции Лежандра, C_{nk}, d_{nk} - безразмерные параметры, определяющие гравитационное поле планеты. Координаты ξ, η, ζ выражаются через элементы орбиты следующим образом

$$\zeta = \frac{p}{1 + e \cos U}; \quad \sin \varphi = \frac{z}{\zeta}; \quad \cos \lambda = \frac{\xi}{\sqrt{\xi^2 + \eta^2}}; \quad \sin \lambda = \frac{\eta}{\sqrt{\xi^2 + \eta^2}};$$

$$\xi = z (\cos U \cos \bar{\Omega} - \sin U \sin \bar{\Omega} \cos i),$$

$$\eta = z (\cos U \sin \bar{\Omega} + \sin U \cos \bar{\Omega} \cos i),$$

$$\zeta = z \sin U \sin i;$$

$$U = \vartheta + \omega; \quad \bar{\Omega} = \Omega - \omega_0(t - t_0); \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0},$$

где T_0 - период вращения планеты, а $O\xi\eta\zeta$ - прямоугольная, экваториальная, вращающаяся с угловой скоростью ω_0 относительно оси Oz (Oy) система координат, причем ось $O\xi$, лежащая в плоскости xOy , направлена в нулевой меридиан планеты (см. рис. I)

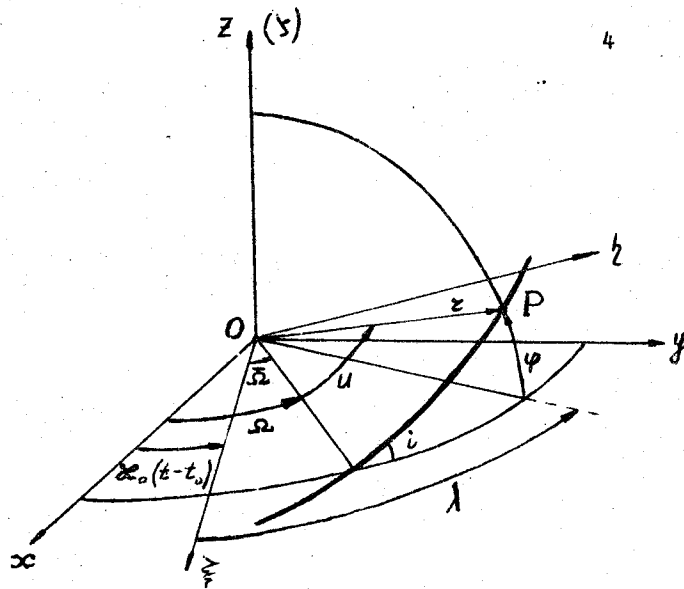


Рис. I

Мы ограничимся рассмотрением гармоник с индексами

$$n = 2, 3, 4 ; \quad 0 \leq k \leq n$$

$$n = 5, 6, 7, 8 ; \quad k = 0$$

причём возмущения от каждой из них будем изучать отдельно.

Для зональных гармоник ($k = 0$) возмущающая функция не зависит явно от времени, и операция интегрирования по \mathcal{U} не вызывает никаких затруднений. При исследовании влияния тессеральных гармоник мы будем использовать, аналогично тому, как это сделано в [I], предположение о разложимости функций

$\sin \alpha_0(t-t_0)$, $\cos \alpha_0(t-t_0)$ в ряды по степеням $\Delta t = t - t^*$, где t^* - момент време-

ни, соответствующий середине оборота спутника, причем, ограничиваясь первыми членами этих рядов, мы будем иметь

$$\sin \bar{\Omega} = \sin(\Omega - \alpha_0(t^* - t_0)); \quad \cos \bar{\Omega} = \cos(\Omega - \alpha_0(t^* - t_0)).$$

Очевидно, что подобное упрощение тем правомернее, чем меньше отношение периода обращения спутника T к периоду вращения планеты T_0 .

Расчёт эволюции орбиты от оборота к обороту производится по формулам

$$\mathcal{E}_i^{(v+1)} = \mathcal{E}_i^{(v)} + \sum_{n,k} \Delta_{nk} \mathcal{E}_i(\mathcal{E}_i^{(v)}); \quad (i=1, 2, \dots, 6)$$

где $\mathcal{E}_i^{(v)}$ - значение какого-нибудь из элементов на v -м обороте. Выражения для $\Delta_{nk} \mathcal{E}_i$ содержат величины

$$\alpha_{nk} = c_{nk} \cos k \bar{\Omega}^{(v)} + d_{nk} \sin k \bar{\Omega}^{(v)};$$

$$\beta_{nk} = c_{nk} \sin k \bar{\Omega}^{(v)} - d_{nk} \cos k \bar{\Omega}^{(v)};$$

$$\bar{\Omega}^{(v)} = \Omega^{(v)} - \alpha_0(t^{*(v)} - t_0),$$

где $t^{*(v)} = t^{*(v-1)} + T^{(v-1)}$ - момент времени,

соответствующий середине v -го оборота.

Ниже приводятся формулы, дающие приращения за оборот элементов $\Delta_{nk} p$, $\Delta_{nk} e$, $\Delta_{nk} i$, $\Delta_{nk} \Omega$,

$\Delta_{nk} \omega$, $\Delta_{nk} \tilde{\omega}$ отдельно для каждой из гармоник, причём $\Delta_{nk} e$, $\Delta_{nk} i$, $\Delta_{nk} \rho$ определяются следующими соотношениями

$$\Delta_{nk} e = -\frac{1-e^2}{2pe} \Delta_{nk} \rho;$$

$$\Delta_{nk} i = \frac{\operatorname{ctg} i}{2\rho} \Delta_{nk} \rho + (\Delta_{nk} i);$$

$$\Delta_{nk} \omega = -\cos i \Delta_{nk} \Omega + \frac{1-e^2}{\rho} \sqrt{\frac{M}{\rho}} \Delta_{nk} \tilde{\omega} + (\Delta_{nk} \omega).$$

Отметим, что $\Delta_{nk} a = 0$ (a - большая полуось орбиты). Окончательные формулы для $\Delta_{nk} \rho$, $(\Delta_{nk} i)$, $\Delta_{nk} \Omega$, $(\Delta_{nk} \omega)$, $\Delta_{nk} \tilde{\omega}$, в которых положено

$$A_n = \pi \left(\frac{a_0}{\rho}\right)^n, \text{ имеют следующий вид}$$

$$\Delta_{20} \rho = 0;$$

$$(\Delta_{20} i) = 0;$$

$$\Delta_{20} \Omega = 3A_2 c_{20} \cos i;$$

$$(\Delta_{20} \omega) = \frac{3}{2} A_2 c_{20} (3 \sin^2 i - 2);$$

$$\Delta_{20} \tilde{\omega} = 0;$$

$$\Delta_{30} \rho = \frac{3}{2} A_3 c_{30} \rho e \cos \omega \sin i (5 \sin^2 i - 4);$$

$$(\Delta_{30} i) = 0;$$

$$\Delta_{30} \Omega = \frac{3}{4} A_3 c_{30} e \sin \omega \operatorname{ctg} i (15 \sin^2 i - 4);$$

$$(\Delta_{30} \omega) = \frac{15}{4} A_3 c_{30} e \sin \omega \sin i (5 \sin^2 i - 4);$$

$$\Delta_{30} \tilde{\omega} = \frac{3}{4} A_3 c_{30} \sqrt{\frac{p}{M}} \cdot \frac{p}{e} \sin \omega \sin i (5 \sin^2 i - 4);$$

$$\Delta_{40} \rho = \frac{15}{4} A_4 c_{40} \rho e^2 \sin \omega \cos \omega \sin^2 i (7 \sin^2 i - 6);$$

$$(\Delta_{40} i) = 0;$$

$$\Delta_{40} \Omega = \frac{15}{16} A_4 c_{40} \cos i \left\{ 7 \sin^2 i [2 + e^2(1 + 4 \sin^2 \omega)] - 2[4 + 3e^2(1 + 2 \sin^2 \omega)] \right\};$$

$$(\Delta_{40} \omega) = \frac{21}{64} A_4 c_{40} \left\{ 35 \sin^4 i [2 + e^2(1 + 4 \sin^2 \omega)] - 20 \sin^2 i [4 + 3e^2(1 + 2 \sin^2 \omega)] + 8(2 + 3e^2) \right\};$$

$$\Delta_{40} \tilde{\omega} = \frac{3}{32} A_4 c_{40} \sqrt{\frac{p}{M}} \rho \left\{ 35 \sin^4 i (1 + 4 \sin^2 \omega) - 60 \sin^2 i (1 + 2 \sin^2 \omega) + 24 \right\};$$

$$\Delta_{50} \rho = \frac{15}{64} A_5 C_{50} \rho e \cos \omega \sin i \left\{ 21 \sin^4 i [8 + 3e^2(1 + 4\sin^2 \omega)] - 112 \sin^2 i [2 + e^2(1 + 2\sin^2 \omega)] + 16(4 + 3e^2) \right\};$$

$$(\Delta_{50} i) = 0;$$

$$\Delta_{50} \Omega = \frac{15}{128} A_5 C_{50} e \sin \omega \operatorname{ctg} i \left\{ 105 \sin^4 i [8 + e^2(3 + 4\sin^2 \omega)] - 112 \sin^2 i [6 + e^2(3 + 2\sin^2 \omega)] + 16(4 + 3e^2) \right\};$$

$$(\Delta_{50} \omega) = \frac{45}{128} A_5 C_{50} e \sin \omega \sin i \left\{ 63 \sin^4 i [8 + e^2(3 + 4\sin^2 \omega)] - 112 \sin^2 i [6 + e^2(3 + 2\sin^2 \omega)] + 48(4 + 3e^2) \right\};$$

$$\Delta_{50} \tilde{c} = \frac{15}{128} A_5 C_{50} \sqrt{\frac{P}{M}} \frac{P}{e} \sin \omega \sin i \left\{ 21 \sin^4 i [8 + 3e^2(3 + 4\sin^2 \omega)] - 112 \sin^2 i [2 + e^2(3 + 2\sin^2 \omega)] + 16(4 + 9e^2) \right\};$$

$$\Delta_{60} \rho = \frac{15}{128} A_6 C_{60} \rho e^2 \sin \omega \cos \omega \sin^2 i \left\{ 231 \sin^4 i [10 + e^2(3 + 4\sin^2 \omega)] - 420 \sin^2 i [8 + e^2(3 + 2\sin^2 \omega)] + 560(2 + e^2) \right\};$$

$$(\Delta_{60} i) = 0;$$

$$\Delta_{60} \Omega = \frac{105}{1024} A_6 C_{60} \cos i \left\{ 33 \sin^4 i [16 + 20e^2(1 + 6\sin^2 \omega) + 3e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 12 \sin^2 i [48 + 80e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + 5e^4(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 16[8 + 20e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 5e^4(1 + 4\sin^2 \omega)] \right\};$$

$$(\Delta_{60} \omega) = \frac{55}{2048} A_6 C_{60} \left\{ 231 \sin^6 i [16 + 20e^2(1 + 6\sin^2 \omega) + 3e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 126 \sin^4 i [48 + 80e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + 5e^4(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 336 \sin^2 i [8 + 20e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 5e^4(1 + 4\sin^2 \omega)] - 32(8 + 40e^2 + 15e^4) \right\};$$

$$\Delta_{60} \tilde{c} = \frac{5}{512} A_6 C_{60} \sqrt{\frac{P}{M}} \frac{P}{e} \left\{ 231 \sin^6 i [10(1 + 6\sin^2 \omega) + 3e^2(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 630 \sin^4 i [8(1 + 4\sin^2 \omega) + e^2(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 1680 \sin^2 i [2(1 + 2\sin^2 \omega) + e^2(1 + 4\sin^2 \omega)] - 160(4 + 3e^2) \right\};$$

$$\Delta_{70} \rho = \frac{105}{2048} A_7 C_{70} \rho e \cos \omega \sin i \left\{ 429 \sin^6 i [8 + 8e^2(1 + 6\sin^2 \omega) + e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 396 \sin^4 i [16 + 20e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + e^4(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 72 \sin^2 i [48 + 80e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 15e^4(1 + 4\sin^2 \omega)] - 64(8 + 20e^2 + 5e^4) \right\};$$

$$(\Delta_{70} i) = 0;$$

$$\Delta_{70} \Omega = \frac{21}{4096} A_7 C_{70} e \sin \omega \operatorname{ctg} i \left\{ 3003 \sin^6 i [40 + 40e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + e^4(5 + 20\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 660 \sin^4 i [240 + 100e^2(3 + 4\sin^2 \omega) + 3e^4(15 + 40\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 360 \sin^2 i [144 + 80e^2(3 + 2\sin^2 \omega) + 15e^4(3 + 4\sin^2 \omega)] - 320(8 + 20e^2 + 5e^4) \right\};$$

$$(\Delta_{70} \omega) = \frac{273}{4096} A_7 C_{70} e \sin \omega \sin i \left\{ 429 \sin^6 i [40 + 40e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + e^4(5 + 20\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] - 132 \sin^4 i [240 + 100e^2(3 + 4\sin^2 \omega) + 3e^4(15 + 40\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega)] + 120 \sin^2 i [144 + 80e^2(3 + 2\sin^2 \omega) + 15e^4(3 + 4\sin^2 \omega)] - 320(8 + 20e^2 + 5e^4) \right\};$$

$$\Delta_{70} \tilde{\epsilon} = \frac{105}{4096} A_7 C_{70} \sqrt{\frac{P}{M}} \frac{P}{e} \sin \omega \sin i \left\{ 429 \sin^6 i \left[8 + 24e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + e^4(5 + 20\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] - 396 \sin^4 i \left[16 + 20e^2(3 + 4\sin^2 \omega) + e^4(15 + 40\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] + 72 \sin^2 i \left[48 + 80e^2(3 + 2\sin^2 \omega) + 25e^4(3 + 4\sin^2 \omega) \right] - 64(8 + 60e^2 + 25e^4) \right\},$$

$$\Delta_{80} \rho = \frac{7}{8192} A_8 C_{80} \rho e^2 \sin \omega \cos \omega \sin^2 i \left\{ 6435 \sin^6 i \left[336 + 280e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 6e^4(5 + 20\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] - 36036 \sin^4 i \left[120 + 40e^2(3 + 4\sin^2 \omega) + e^4(15 + 40\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] + 55440 \sin^2 i \left[48 + 20e^2(3 + 2\sin^2 \omega) + 3e^4(3 + 4\sin^2 \omega) \right] - 10080(48 + 80e^2 + 15e^4) \right\},$$

$$(\Delta_{80} i) = 0,$$

$$\Delta_{80} \Omega = \frac{9}{16384} A_8 C_{80} \cos i \left\{ 715 \sin^6 i \left[560 + 1176e^2(1 + 8\sin^2 \omega) + 490e^4(1 + 16\sin^2 \omega + 16\sin^4 \omega) + 7e^6(5 + 120\sin^2 \omega + 240\sin^4 \omega + 64\sin^6 \omega) \right] - 2002 \sin^4 i \left[320 + 840e^2(1 + 6\sin^2 \omega) + 420e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + 7e^6(5 + 90\sin^2 \omega + 120\sin^4 \omega + 16\sin^6 \omega) \right] + 3080 \sin^2 i \left[96 + 336e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + 70e^4(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + 21e^6(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] - 560 \left[64 + 336e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 280e^4(1 + 4\sin^2 \omega) + 35e^6(1 + 6\sin^2 \omega) \right] \right\},$$

$$(\Delta_{80} \omega) = \frac{15}{131072} A_8 C_{80} \left\{ 6435 \sin^8 i \left[560 + 1176e^2(1 + 8\sin^2 \omega) + 490e^4(1 + 16\sin^2 \omega + 16\sin^4 \omega) + 7e^6(5 + 120\sin^2 \omega + 240\sin^4 \omega + 64\sin^6 \omega) \right] - 24024 \sin^6 i \left[320 + 840e^2(1 + 6\sin^2 \omega) + 420e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + 7e^6(5 + 90\sin^2 \omega + 120\sin^4 \omega + 16\sin^6 \omega) \right] + 55440 \sin^4 i \left[96 + 336e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + 70e^4(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + 21e^6(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] - 20160 \sin^2 i \left[64 + 336e^2(1 + 2\sin^2 \omega) + 280e^4(1 + 4\sin^2 \omega) + 35e^6(1 + 6\sin^2 \omega) \right] + 4480(16 + 168e^2 + 210e^4 + 35e^6) \right\},$$

$$\Delta_{80} \tilde{\epsilon} = \frac{21}{65536} A_8 C_{80} \sqrt{\frac{P}{M}} \rho \left\{ 2145 \sin^8 i \left[168(1 + 8\sin^2 \omega) + 140e^2(1 + 16\sin^2 \omega + 16\sin^4 \omega) + 3e^4(5 + 120\sin^2 \omega + 240\sin^4 \omega + 64\sin^6 \omega) \right] - 24024 \sin^6 i \left[40(1 + 6\sin^2 \omega) + 40e^2(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + e^4(5 + 90\sin^2 \omega + 120\sin^4 \omega + 16\sin^6 \omega) \right] + 18480 \sin^4 i \left[48(1 + 4\sin^2 \omega) + 20e^2(3 + 24\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) + 9e^4(1 + 12\sin^2 \omega + 8\sin^4 \omega) \right] - 6720 \sin^2 i \left[48(1 + 2\sin^2 \omega) + 80e^2(1 + 4\sin^2 \omega) + 15e^4(1 + 6\sin^2 \omega) \right] + 4480(8 + 20e^2 + 5e^4) \right\},$$

$$\Delta_{21} \rho = 0;$$

$$(\Delta_{21} i) = 3A_2 \alpha_{21} \sin i \cos i;$$

$$\Delta_{21} \Omega = 3A_2 \beta_{21} \operatorname{cosec} i (1 - 2\cos^2 i);$$

$$(\Delta_{21} \omega) = -9A_2 \beta_{21} \sin i \cos i;$$

$$\Delta_{21} \tilde{\epsilon} = 0.$$

$$\Delta_{22} \rho = 0;$$

$$(\Delta_{22} i) = 6A_2 \beta_{22} \sin i;$$

$$\Delta_{22} \Omega = 6A_2 \alpha_{22} \cos i;$$

$$(\Delta_{22} \omega) = 9A_2 \alpha_{22} \sin^2 i;$$

$$\Delta_{22} \tilde{\epsilon} = 0;$$

$$\Delta_{31} \rho = -\frac{3}{2} A_3 \rho e [\alpha_{31} \sin \omega (1 - 5\cos^2 i) + \beta_{31} \cos \omega \cos i (11 - 15\cos^2 i)].$$

$$(\Delta_{31} i) = \frac{3}{4} A_3 e \operatorname{cosec} i [\beta_{31} \cos \omega (1 - 5\cos^2 i) + \alpha_{31} \sin \omega \cos i (11 - 15\cos^2 i)];$$

$$\Delta_{31} \Omega = \frac{3}{4} A_3 e [10\alpha_{31} \cos \omega \cos i + \beta_{31} \sin \omega (11 - 15\cos^2 i)];$$

$$(\Delta_{31} \omega) = \frac{15}{4} A_3 e [\alpha_{31} \cos \omega (1 - 5\cos^2 i) - \beta_{31} \sin \omega \cos i (11 - 15\cos^2 i)].$$

$$\Delta_{31} \tilde{\epsilon} = \frac{3}{4} A_3 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \frac{\rho}{e} [\alpha_{31} \cos \omega (1 - 5\cos^2 i) - \beta_{31} \sin \omega \cos i (11 - 15\cos^2 i)].$$

$$\Delta_{32} \rho = 15A_3 \rho e \sin i [\alpha_{32} \cos \omega (1 - 3\cos^2 i) + 2\beta_{32} \sin \omega \cos i];$$

$$(\Delta_{32} i) = 15A_3 e [\beta_{32} \sin \omega (1 - 3\cos^2 i) + 2\alpha_{32} \cos \omega \cos i];$$

$$\Delta_{32} \Omega = \frac{15}{2} A_3 e \operatorname{cosec} i [\alpha_{32} \sin \omega \cos i (7 - 9\cos^2 i) + 2\beta_{32} \cos \omega (1 - 2\cos^2 i)].$$

$$(\Delta_{32} \omega) = \frac{75}{2} A_3 e \sin i [\alpha_{32} \sin \omega (1 - 3\cos^2 i) - 2\beta_{32} \cos \omega \cos i];$$

$$\Delta_{32} \tilde{\epsilon} = \frac{15}{2} A_3 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \frac{\rho}{e} \sin i [\alpha_{32} \sin \omega (1 - 3\cos^2 i) - 2\beta_{32} \cos \omega \cos i];$$

$$\Delta_{33} \rho = -45A_3 \rho e \sin^2 i [\alpha_{33} \sin \omega + \beta_{33} \cos \omega \cos i];$$

$$(\Delta_{33} i) = \frac{135}{2} A_3 e \sin i [\beta_{33} \cos \omega + \alpha_{33} \sin \omega \cos i];$$

$$\Delta_{33} \Omega = \frac{45}{2} A_3 e [2\alpha_{33} \cos \omega \cos i + \beta_{33} \sin \omega (1 - 3\cos^2 i)];$$

$$(\Delta_{33} \omega) = \frac{225}{2} A_3 e \sin^2 i [\alpha_{33} \cos \omega - \beta_{33} \sin \omega \cos i];$$

$$\Delta_{33} \tilde{\epsilon} = \frac{45}{2} A_3 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \frac{\rho}{e} \sin^2 i [\alpha_{33} \cos \omega - \beta_{33} \sin \omega \cos i];$$

$$\Delta_{41} \rho = \frac{15}{4} A_4 \rho e^2 \sin i [\alpha_{41} (1 - 2\sin^2 \omega) (1 - 7\cos^2 i) - 4\beta_{41} \sin \omega \cos i (4 - 7\cos^2 i)];$$

$$(\Delta_{41} i) = \frac{15}{16} A_4 \left\{ 2\beta_{41} e^2 \sin \omega \cos \omega (1 - 7\cos^2 i) + \alpha_{41} \cos i [2(3 - 7\cos^2 i) + e^2 (1 + 16\sin^2 \omega - 7\cos^2 i (1 + 4\sin^2 \omega))] \right\}$$

$$\Delta_{41} \Omega = \frac{15}{16} A_4 \operatorname{cosec} i \left\{ 6\alpha_{41} e^2 \sin \omega \cos \omega \cos i (5 - 7\cos^2 i) + \beta_{41} [2(3 - 27\cos^2 i + 28\cos^4 i) + e^2 (1 + 16\sin^2 \omega - \cos^2 i (23 + 116\sin^2 \omega) + 28\cos^4 i (1 + 4\sin^2 \omega))] \right\};$$

$$(\Delta_{41} \omega) = \frac{105}{16} A_4 \sin i \left\{ 2\alpha_{41} e^2 \sin \omega \cos \omega (1 - 7\cos^2 i) - \beta_{41} \cos i [2(3 - 7\cos^2 i) + e^2 (1 + 16\sin^2 \omega - 7\cos^2 i (1 + 4\sin^2 \omega))] \right\};$$

$$\Delta_{41} \tilde{\epsilon} = \frac{15}{8} A_4 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \frac{\rho}{e} \sin i \left\{ 2\alpha_{41} \sin \omega \cos \omega (1 - 7\cos^2 i) - \beta_{41} \cos i [1 + 16\sin^2 \omega - 7\cos^2 i (1 + 4\sin^2 \omega)] \right\};$$

$$\Delta_{42} \rho = \frac{45}{2} A_4 \rho e^2 \left\{ 2\alpha_{42} \sin \omega \cos \omega (1 - 6 \cos^2 i + 7 \cos^4 i) + \beta_{42} \cos i (1 - 2 \sin^2 \omega) (7 \cos^2 i - 5) \right\}.$$

$$(\Delta_{42} i) = \frac{45}{8} A_4 \operatorname{cosec} i \left\{ \beta_{42} [2 \sin^2 i (1 - 7 \cos^2 i) + e^2 (1 + 4 \sin^2 \omega) (1 + 7 \cos^4 i) - 12 \cos^2 i (1 + 2 \sin^2 \omega)] - 4 \alpha_{42} e^2 \cos i \sin \omega \cos \omega (7 \cos^2 i - 5) \right\}.$$

$$\Delta_{42} \Omega = -\frac{45}{4} A_4 \left\{ \alpha_{42} \cos i [2(7 \cos^2 i - 4) + e^2 (7 \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega) - 6(1 + 2 \sin^2 \omega))] + \beta_{42} e^2 \sin \omega \cos \omega (2 \cos^2 i - 5) \right\}.$$

$$(\Delta_{42} \omega) = \frac{315}{16} A_4 \left\{ \alpha_{42} [2 \sin^2 i (1 - 7 \cos^2 i) + e^2 (1 + 4 \sin^2 \omega) (1 + 7 \cos^4 i) - 12 \cos^2 i (1 + 2 \sin^2 \omega)] + 4 \beta_{42} e^2 \cos i \sin \omega \cos \omega (7 \cos^2 i - 5) \right\}.$$

$$\Delta_{42} \tilde{r} = \frac{45}{8} A_4 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \left\{ \alpha_{42} [(1 + 4 \sin^2 \omega) (1 + 7 \cos^4 i) - 12 \cos^2 i (1 + 2 \sin^2 \omega)] + 4 \beta_{42} \cos i \sin \omega \cos \omega (7 \cos^2 i - 5) \right\}.$$

$$\Delta_{43} \rho = \frac{315}{2} A_4 \rho e^2 \sin i \left\{ \alpha_{43} (1 - 2 \sin^2 \omega) (1 - 3 \cos^2 i) + 4 \beta_{43} \cos^3 i \sin \omega \cos \omega \right\}.$$

$$(\Delta_{43} i) = \frac{945}{8} A_4 \left\{ 2 \beta_{43} e^2 \sin \omega \cos \omega (1 - 3 \cos^2 i) + \alpha_{43} \cos i [2 \sin^2 i + e^2 (3 - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega))] \right\}.$$

$$\Delta_{43} \Omega = \frac{315}{8} A_4 \operatorname{cosec} i \left\{ 2 \alpha_{43} e^2 \cos i \sin \omega \cos \omega (7 - 9 \cos^2 i) + \beta_{43} [2 \sin^2 i (1 - 4 \cos^2 i) + e^2 (3 - 3(3 + 4 \sin^2 \omega) \cos^2 i + 4(1 + 4 \sin^2 \omega) \cos^4 i)] \right\}.$$

$$(\Delta_{43} \omega) = \frac{2205}{8} A_4 \sin i \left\{ 2 \alpha_{43} e^2 \sin \omega \cos \omega (1 - 3 \cos^2 i) - \beta_{43} \cos i [2 \sin^2 i + e^2 (3 - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega))] \right\}.$$

$$\Delta_{43} \tilde{r} = \frac{315}{4} A_4 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \sin i \left\{ 2 \alpha_{43} \sin \omega \cos \omega (1 - 3 \cos^2 i) - \beta_{43} \cos i [3 - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega)] \right\}.$$

$$\Delta_{44} \rho = -630 A_4 \rho e^2 \sin^2 i \left\{ \alpha_{44} \sin \omega \cos \omega (1 + \cos^2 i) + \beta_{44} \cos i (1 - 2 \sin^2 \omega) \right\}.$$

$$(\Delta_{44} i) = \frac{315}{2} A_4 \sin i \left\{ \beta_{44} [2 \sin^2 i + e^2 (5 - 4 \sin^2 \omega - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega))] + 8 \alpha_{44} e^2 \cos i \sin \omega \cos \omega \right\}.$$

$$\Delta_{44} \Omega = \frac{315}{2} A_4 \left\{ \alpha_{44} \cos i [2 \sin^2 i + e^2 (3 - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega))] + 2 \beta_{44} e^2 \sin \omega \cos \omega (1 - 3 \cos^2 i) \right\}.$$

$$(\Delta_{44} \omega) = \frac{2205}{8} A_4 \sin^2 i \left\{ \alpha_{44} [2 \sin^2 i + e^2 (5 - 4 \sin^2 \omega - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega))] - 8 \beta_{44} e^2 \cos i \sin \omega \cos \omega \right\}.$$

$$\Delta_{44} \tilde{r} = \frac{315}{4} A_4 \sqrt{\frac{\rho}{M}} \rho \sin^2 i \left\{ \alpha_{44} [5 - 4 \sin^2 \omega - \cos^2 i (1 + 4 \sin^2 \omega)] - 8 \beta_{44} \cos i \sin \omega \cos \omega \right\}.$$

Из вышеприведенных формул видно, что существуют два типа орбит, для которых они непосредственно неприменимы:

$$\sin i = 0 \quad \text{и} \quad e = 0.$$

Для выяснения характера указанных особенностей рассмотрим конкретную форму уравнений (2)

$$\Delta \rho = 2\sqrt{\frac{p}{M}} \frac{\partial [R]}{\partial \omega};$$

$$\Delta e = -\frac{1-e^2}{2pe} \Delta \rho;$$

$$\Delta i = \frac{\cos e \sec i}{\sqrt{M p'}} \left(\frac{\partial [R]}{\partial \omega} \cos i - \frac{\partial [R]}{\partial \Omega} \right);$$

$$\Delta \Omega = \frac{\cos e \sec i}{\sqrt{M p'}} \frac{\partial [R]}{\partial i};$$

$$\Delta \omega = -\cos i \Delta \Omega + \frac{1-e^2}{\rho} \sqrt{\frac{M'}{\rho}} \Delta \tau + (\Delta \omega);$$

$$\Delta \tau = \frac{\rho}{M e} \frac{\partial [R]}{\partial e};$$

где $(\Delta \omega) = -2\sqrt{\frac{p}{M}} \frac{\partial [R]}{\partial \rho}$

Легко показать, что в формулах для Δe и Δi указанных особенностей не существует, поскольку в выражениях

$$\frac{\partial [R]}{\partial \omega} \quad \text{и} \quad \frac{\partial [R]}{\partial \omega} \cos i - \frac{\partial [R]}{\partial \Omega},$$

где $[R]$ зависит лишь от координат спутника, при их непосредственном вычислении появляются множители e и $\sin i$ соответственно. Формулы же для $\Delta \Omega$ и $\Delta \tau$ имеют особенности типа $1/\sin i$ и $1/e$, связанные с неопределенностью этих элементов для случаев $\sin i = 0$ и $e = 0$. В формуле для $\Delta \omega$ указанные особенности содержатся посредством $\Delta \Omega$ и $\Delta \tau$.

Однако, этих особенностей в случае экваториальных и круговых орбит можно избежать, если вместо приращений элементов рассматривать приращения за оборот прямоугольных координат и компонент вектора скорости, которые связаны с элементами орбиты следующими соотношениями [2]

$$\begin{vmatrix} x \\ y \\ z \end{vmatrix} = \gamma \begin{vmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{vmatrix}; \quad \begin{vmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{vmatrix} = \alpha \begin{vmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{vmatrix} + \beta \begin{vmatrix} \alpha' \\ \beta' \\ \gamma' \end{vmatrix};$$

$$\alpha = \sqrt{\frac{M}{\rho}} e \sin \vartheta, \quad \beta = \frac{\sqrt{M p}}{\gamma};$$

$$\alpha = \cos U \cos \Omega - \sin U \sin \Omega \cos i;$$

$$\beta = \cos U \sin \Omega + \sin U \cos \Omega \cos i;$$

$$\gamma = \sin U \sin i;$$

$$\alpha' = -\sin U \cos \Omega - \cos U \sin \Omega \cos i;$$

$$\beta' = -\sin U \sin \Omega + \cos U \cos \Omega \cos i;$$

$$\gamma' = \cos U \sin i;$$

При выводе формул для $\Delta x, \Delta y, \Delta z, \Delta \dot{x}, \Delta \dot{y}, \Delta \dot{z}$ мы будем использовать также соотношения

$$(\Delta U) = -\frac{\operatorname{ctg} i}{\sqrt{mp'}} \frac{\partial [R]}{\partial i};$$

$$(\Delta v) = -\frac{1-e^2}{\sqrt{mp'e}} \frac{\partial [R]}{\partial e} + 2\sqrt{\frac{p}{m}} \frac{\partial [R]}{\partial p};$$

После несложных преобразований получим следующие формулы, определяющие приращения $\Delta x, \Delta y, \Delta z, \Delta \dot{x}, \Delta \dot{y}, \Delta \dot{z}$ за период обращения спутника, который будет постоянной величиной, т.к. $\Delta a = 0$.

$$\begin{vmatrix} \Delta x \\ \Delta y \\ \Delta z \end{vmatrix} = z \begin{vmatrix} \Delta \alpha \\ \Delta \beta \\ \Delta \gamma \end{vmatrix} + \Delta z \begin{vmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{vmatrix};$$

$$\begin{vmatrix} \Delta \dot{x} \\ \Delta \dot{y} \\ \Delta \dot{z} \end{vmatrix} = z \begin{vmatrix} \Delta \alpha \\ \Delta \beta \\ \Delta \gamma \end{vmatrix} + \Delta z \begin{vmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{vmatrix} + \sigma \begin{vmatrix} \Delta \alpha' \\ \Delta \beta' \\ \Delta \gamma' \end{vmatrix} + \Delta \sigma \begin{vmatrix} \alpha' \\ \beta' \\ \gamma' \end{vmatrix};$$

$$\Delta z = -\frac{z}{\rho} \left[(2ae + z \cos v) \Delta e + z e (\Delta w) \sin v + \frac{z}{a} \sqrt{\frac{M}{\rho}} e \Delta \tau \sin v \right];$$

$$\Delta \alpha = \sqrt{\frac{M}{\rho}} \left[\frac{\sin v}{1-e^2} \Delta e - e (\Delta w) \cos v - \frac{\cos v}{a} \sqrt{\frac{M}{\rho}} e \Delta \tau \right];$$

$$\Delta \sigma = -\frac{z}{\rho} \sqrt{\frac{M}{\rho}} \left(ae \Delta e + \frac{p}{e} \Delta \tau \right);$$

$$\begin{vmatrix} \Delta \alpha \\ \Delta \beta \\ \Delta \gamma \end{vmatrix} = (\sin U \Delta i - \cos U \sin i \Delta \Omega) \begin{vmatrix} \alpha'' \\ \beta'' \\ \gamma'' \end{vmatrix};$$

$$\begin{vmatrix} \Delta \alpha' \\ \Delta \beta' \\ \Delta \gamma' \end{vmatrix} = (\sin U \sin i \Delta \Omega + \cos U \Delta i) \begin{vmatrix} \alpha'' \\ \beta'' \\ \gamma'' \end{vmatrix};$$

$$\alpha'' = \sin i \sin \Omega, \beta'' = -\sin i \cos \Omega, \gamma'' = \cos i.$$

Полученные формулы не имеют особенностей, имевшихся в формулах для приращений элементов. Действительно, величины

$\sin i \Delta \Omega$ и $e \Delta \tau$ теряют особенности $1/\sin i$ и $1/e$, а величины Δe , Δi и $(\Delta \omega)$ не имели их и ранее.

Приведенные выше формулы для приращений элементов легко преобразовать к виду, нужному для вычисления приращений Δx , Δy , Δz , $\Delta \dot{x}$, $\Delta \dot{y}$, $\Delta \dot{z}$. Например, для гармоника 33 можно получить следующие выражения, не содержащие особенностей

$$\Delta_{33} e = \frac{45}{2} A_3 (1-e^2) \sin^2 i (\alpha_{33} \sin \omega + \beta_{33} \cos \omega \cos i);$$

$$\Delta_{33} i = \frac{45}{2} A_3 e \sin i [2\alpha_{33} \sin \omega \cos i + \beta_{33} \cos \omega (3 - \cos^2 i)];$$

$$\sin i \Delta_{33} \Omega = \frac{45}{2} A_3 e \sin i [2\alpha_{33} \cos \omega \cos i + \beta_{33} \sin \omega (1 - 3\cos^2 i)];$$

$$(\Delta_{33} \omega) = \frac{225}{2} A_3 e \sin^2 i (\alpha_{33} \cos \omega - \beta_{33} \sin \omega \cos i);$$

$$e \Delta_{33} \tau = \frac{45}{2} A_3 \sqrt{\frac{p}{a}} \rho \sin^2 i (\alpha_{33} \cos \omega - \beta_{33} \sin \omega \cos i);$$

При необходимости вместо приращений Δx , Δy , Δz , $\Delta \dot{x}$, $\Delta \dot{y}$, $\Delta \dot{z}$ можно рассматривать смещения за оборот по радиусу-вектору $\Delta \tau$, по трансверсали Δm и по бинормали $\Delta \nu$ относительно опорной орбиты, а также соответствующие приращения производных по времени $\Delta \dot{\tau}$, $\Delta \dot{m}$, $\Delta \dot{\nu}$. Связь между $\Delta x, \Delta y, \dots, \Delta \dot{x}$ и $\Delta \tau, \Delta m, \dots, \Delta \dot{\nu}$ дается формулами

$$\begin{vmatrix} \Delta \tau \\ \Delta m \\ \Delta \nu \end{vmatrix} = \|A\| \cdot \begin{vmatrix} \Delta x \\ \Delta y \\ \Delta z \end{vmatrix}; \quad \begin{vmatrix} \Delta \dot{\tau} \\ \Delta \dot{m} \\ \Delta \dot{\nu} \end{vmatrix} = \|A\| \cdot \begin{vmatrix} \Delta \dot{x} \\ \Delta \dot{y} \\ \Delta \dot{z} \end{vmatrix}$$

$$\|A\| = \begin{vmatrix} \alpha & \beta & \gamma \\ \alpha' & \beta' & \gamma' \\ \alpha'' & \beta'' & \gamma'' \end{vmatrix}$$

Другой известный способ исключения особенностей, связанных с малыми значениями $\sin i$ и e , состоит в замене системы элементов p, e, i, ω, τ новой системой элементов

$$a = \frac{p}{1-e^2}, \quad h = e \cos(\Omega + \omega), \quad k = e \sin(\Omega + \omega),$$

$$\tilde{u} = \sin i \cos \Omega, \quad \tilde{v} = \sin i \sin \Omega, \quad \varepsilon = \frac{\sqrt{a}}{a^{3/2}} (t_0 - \tilde{t}) + \Omega + \omega,$$

Очевидно, будем иметь

$$\Delta a = 0,$$

$$\Delta h = \Delta e \cos(\Omega + \omega) - e \sin(\Omega + \omega) (\Delta \Omega + \Delta \omega);$$

$$\Delta k = \Delta e \sin(\Omega + \omega) + e \cos(\Omega + \omega) (\Delta \Omega + \Delta \omega);$$

$$\Delta \tilde{U} = \cos i \cos \Omega \Delta i - \sin i \sin \Omega \Delta \Omega,$$

$$\Delta \tilde{V} = \cos i \sin \Omega \Delta i + \sin i \cos \Omega \Delta \Omega;$$

$$\Delta E = -\frac{\sqrt{M}}{a^{3/2}} \Delta \tilde{U} + \Delta \Omega + \Delta \omega;$$

Путем несложных преобразований, например, для гармоник 22 можно получить следующие формулы

$$\Delta_{22} a = 0; \quad \Delta_{22} h = -k \Delta_{22} E; \quad \Delta_{22} k = h \Delta_{22} E;$$

$$\Delta_{22} \tilde{U} = 6A_2 \sqrt{1 - \tilde{U}^2 - \tilde{V}^2} (\gamma_{22} \tilde{V} - \delta_{22} \tilde{U});$$

$$\Delta_{22} \tilde{V} = 6A_2 \sqrt{1 - \tilde{U}^2 - \tilde{V}^2} (\gamma_{22} \tilde{U} + \delta_{22} \tilde{V});$$

$$\Delta_{22} E = 3A_2 \frac{3 + 5\sqrt{1 - \tilde{U}^2 - \tilde{V}^2}}{1 + \sqrt{1 - \tilde{U}^2 - \tilde{V}^2}} [\gamma_{22} (\tilde{U}^2 + \tilde{V}^2) + 2\delta_{22} \tilde{U} \tilde{V}]$$

где

$$\gamma_{22} = c_{22} \cos 2x_0 (t^* - t_0) - d_{22} \sin 2x_0 (t^* - t_0);$$

$$\delta_{22} = c_{22} \sin 2x_0 (t^* - t_0) + d_{22} \cos 2x_0 (t^* - t_0).$$

В качестве численного примера рассмотрим приращения за один оборот элементов орбиты спутника Луны. За начальные элементы примем следующие

$$a = 1828 \text{ км}; \quad e = 0.00000011; \quad i = 45^\circ;$$

$$\Omega = 0; \quad \omega = 45^\circ; \quad \dot{a} = \dot{e} = \dot{i} = 0.$$

Для физических характеристик Луны приняты известные значения $M = 4888.3001 \text{ км}^3/\text{сек}^2$; $R_L = 1738 \text{ км}$; $T_L = 2360591.5 \text{ сек}$

n, k	$c_{nk} \cdot 10^4$	$d_{nk} \cdot 10^4$	n, k	$c_{nk} \cdot 10^4$	$d_{nk} \cdot 10^4$
20	-2.048	0	41	0	0.403
21	0	0	42	-0.0115	0
22	0.230	0	43	0	0.0075
30	-0.833	0	44	0.0111	0
31	0	0.296	50	-0.8	0
32	-0.069	0	60	-0.8	0
33	0	0.0067	70	-0.7	0
40	2.628	0	80	-0.9	0

Табл. 1.

Коэффициенты гармоник, исключая C_{50} , C_{60} , C_{70} , C_{80} , которые задавались произвольно, взяты из работы [4]. В результате расчета по вышеприведенным формулам получены величины приращений элементов за один оборот, приведенные в табл.2.

Автор приносит свою благодарность М.Л.Лидову за полезные советы и замечания.

ЛИТЕРАТУРА

1. М.Л.Лидов. Искусственные спутники Земли. 1961, вып.8.
2. Г.Н.Дубошин. Небесная механика. Основные задачи и методы. 1963. "ФМ".
3. П.Е.Эльясберг. Введение в теорию полета искусственных спутников Земли. 1965 "Наука".
4. C. L. Goudas „Icarus“, 1964, 3, 375-409.

$\Delta_{nk} e$	$\Delta_{nk} i$ (рад)	$\Delta_{nk} \Omega$ (рад)	$\Delta_{nk} \omega$ (рад)	$\Delta_{nk} \tau$ (сек.)
-	-	-0.124870457.10 ⁻²	0.131914784.10 ⁻²	-
-	-	-	-	-
-	-0.520041261.10 ⁻⁵	0.279299297.10 ⁻⁵	0.987472371.10 ⁻⁴	-
-0.182488289.10 ⁻⁸	0.472995027.10 ⁻⁵	-0.156080425.10 ⁻⁴	0.975047284.10 ⁻²	0.413383782.10 ¹
-0.105428761.10 ⁻⁸	0.695857590.10 ⁻⁵	0.174882882.10 ⁻⁴	0.299709345.10 ⁻²	0.332686939.10 ¹
-0.371628406.10 ⁻⁴	-0.882259666.10 ⁻⁵	-0.891216918.10 ⁻⁵	0.950258342.10 ⁻³	0.104351625.10 ¹
-0.106880409.10 ⁻⁴	-0.186436139.10 ⁻⁵	0.478194053.10 ⁻⁶	0.278400161.10 ⁻³	0.308136958
0.286083656.10 ⁻⁴	-0.102134496.10 ⁻⁵	-0.455324575.10 ⁻³	-0.176880619.10 ⁻²	-0.696247474
-0.350949027.10 ⁻⁵	0.108847522.10 ⁻⁵	0.977479814.10 ⁻⁸	-0.118116321.10 ⁻²	-0.160648192
-0.215505151.10 ⁻⁵	-0.888764227.10 ⁻⁵	-0.171512517.10 ⁻⁸	0.163087030.10 ⁻²	0.498995082
0.274219825.10 ⁻⁵	-0.452277722.10 ⁻⁵	0.109109783.10 ⁻⁸	0.309775038.10 ⁻³	0.130031172
0.231371343.10 ⁻⁴	-0.214864015.10 ⁻⁴	0.619763426.10 ⁻⁸	0.672817794.10 ⁻³	0.386311680
-0.488719111.10 ⁻⁴	0.156626665.10 ⁻⁵	0.228286768.10 ⁻⁴	0.122431714.10 ⁻²	0.136439116.10 ¹
0.651393773.10 ⁻⁶	-0.232553430.10 ⁻⁷	0.145696814.10 ⁻⁸	-0.242461442.10 ⁻³	-0.736484291.10 ⁻¹
0.124694051.10 ⁻³	-0.445168969.10 ⁻⁵	0.251846701.10 ⁻⁴	-0.357981264.10 ⁻²	0.389855501.10 ¹
0.266335896.10 ⁻⁴	-0.952628126.10 ⁻⁶	-0.145080605.10 ⁻⁶	-0.104935091.10 ⁻³	-0.743632713

Табл. 2.

Т03377 от 27 VI 1986 г. ВАКАВ № 587 ТИРАЖ 100

ИНСТИТУТ ПРИКЛАДНОЙ МАТЕМАТИКИ
МОСКВА, МИУССКАЯ ПЛ., 4